

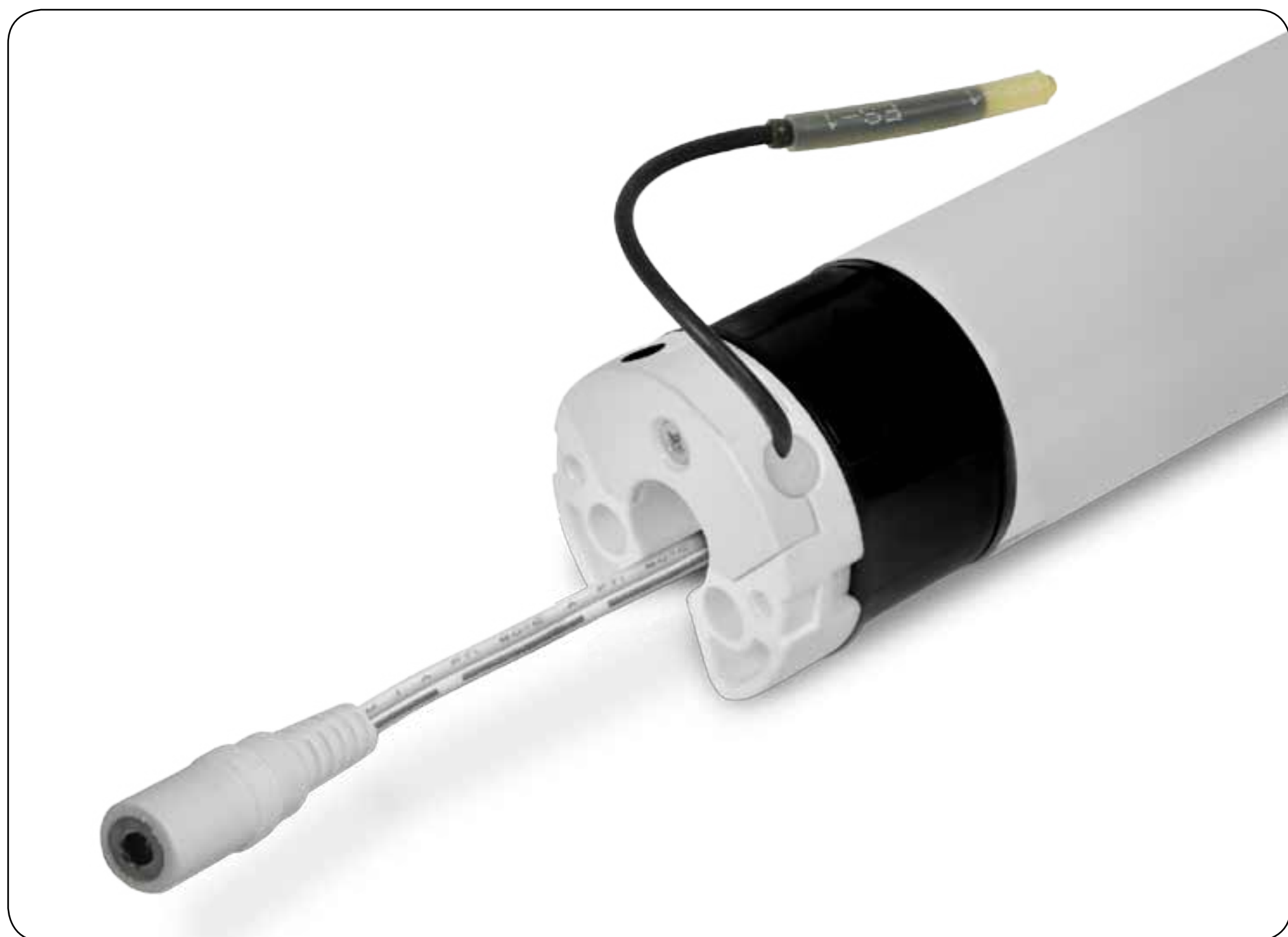


## **XSDC4 EX B**

*Motor electrónico con encoder y receptor radio integrado y batería recargable de ion-litio incorporada*

## **XSDC4 EX**

*Motor electrónico con encoder y receptor radio integrado*



**Made in Italy**



---

# INDICE

**SEGURIDAD**

**INSTALACION**

**CONEXION ELECTRICA**

**MODO REPOSO**

**PROGRAMACION EMISOR**

**AGREGAR OTROS EMISORES**

**COMPROBACIÓN / CAMBIO DE DIRECCIÓN**

**BORRADO DE UN TRANSMISOR**

**BORRADO DE LA MEMORIA DEL MOTOR**

**FINALES DE CARRERA**

**POSICIÓN INTERMEDIA**

---

# SEGURIDAD

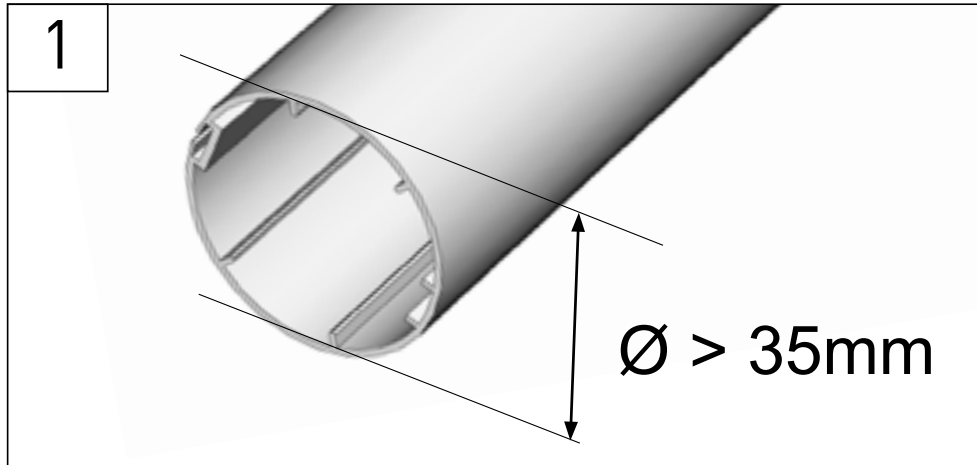


**ES IMPORTANTE PARA LA SEGURIDAD DE LAS PERSONAS SEGUIR ATENTAMENTE ESTAS INSTRUCCIONES. GUARDE ESTAS INSTRUCCIONES. IMPORTANTE:**

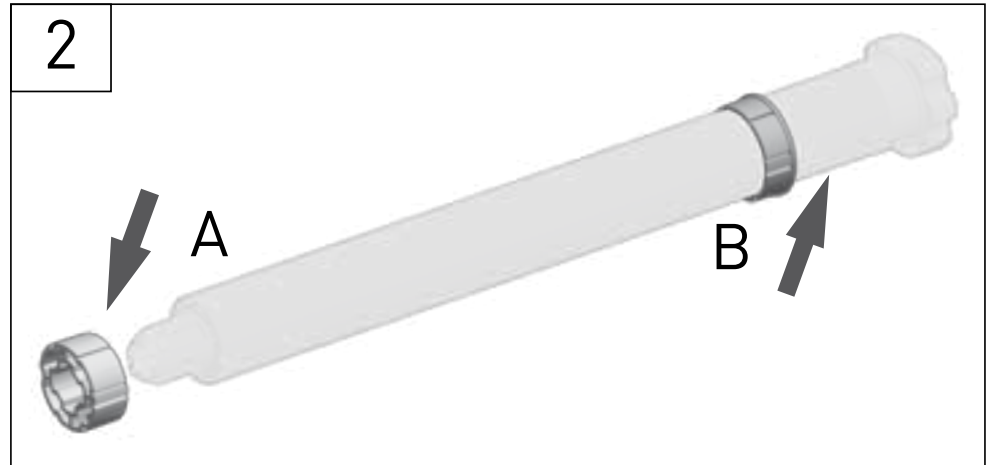
- Observar la persiana ó el toldo durante el accionamiento y tener lejos a las personas mientras esta en movimiento.
- Examinar frecuentemente si hay desequilibrios o daños de uso en el cable. No utilizar si se ve necesidad de sustituir o reparar.
- En el caso de utilizar sobre toldos, controlar que el campo de movimiento del toldo este libre de cualquier objeto fijo con un margen de al menos 0,4m.
- El dispositivo no está destinado a ser utilizado por personas (incluidos niños) cuyas facultades físicas, sensoriales o mentales sean reducidas, o con falta de experiencia o conocimiento, a menos que se les haya concedido permiso, a través de la mediación de una persona responsable de su seguridad, supervisados o instruidos acerca del uso del dispositivo.
- Los niños deben ser supervisados para asegurarse de que no jueguen con el dispositivo y con dispositivos de control fijos.
- Los dispositivos de control instalados de forma fija deben posicionarse de manera que sean visible.

**ATENCIÓN: Los productos eléctricos y las baterías dañadas no deben eliminarse con la basura doméstica normal. Asegúrese de dejarlos en contenedores especiales provistos o en una organización autorizada que garantice que son reciclados**

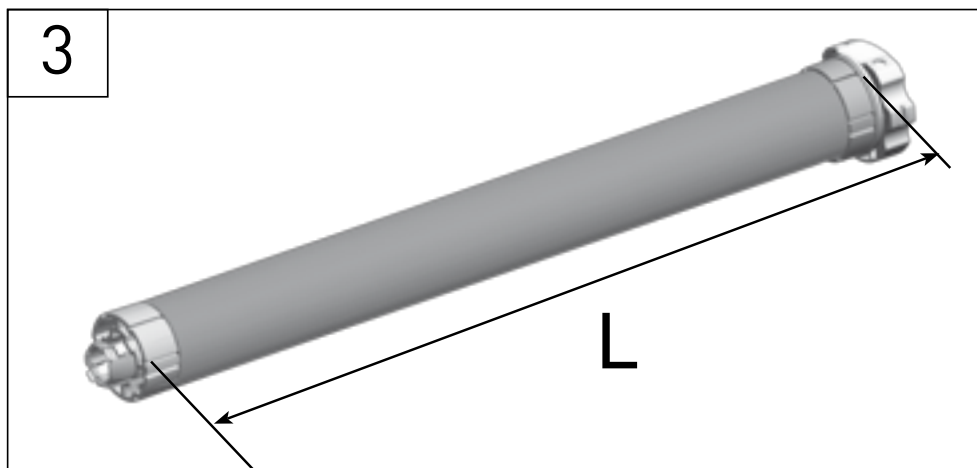
# INSTALACION



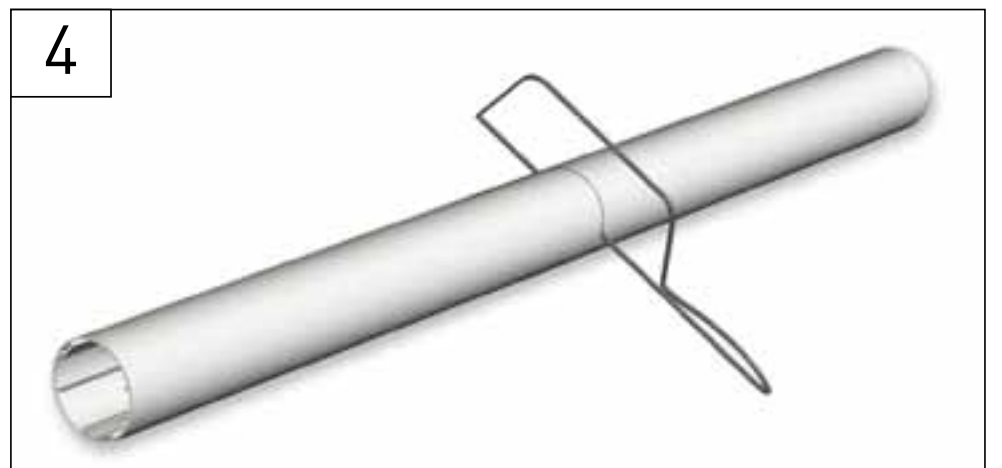
Compruebe que el diámetro interior del tubo sea mayor de 35mm.



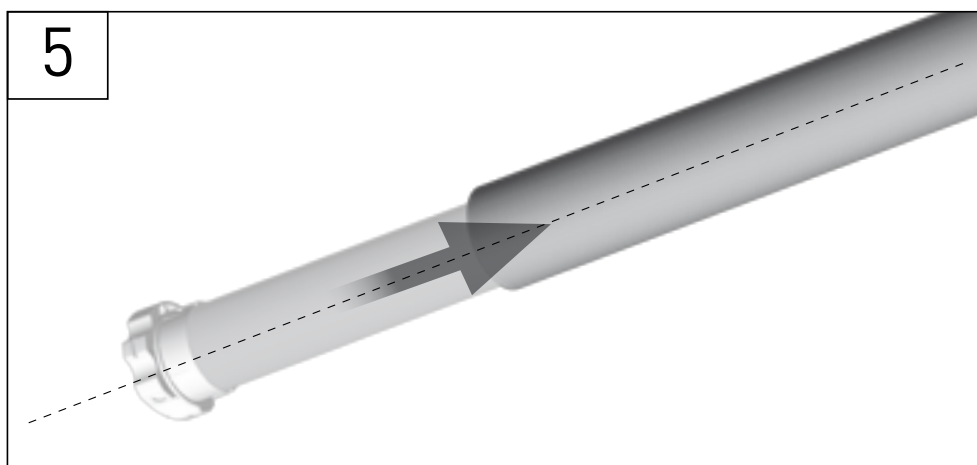
Coloque los adaptadores que encajarán en el tubo de enrollamiento: inserte la corona (A) y la rueda motriz del motor (B) en el motor



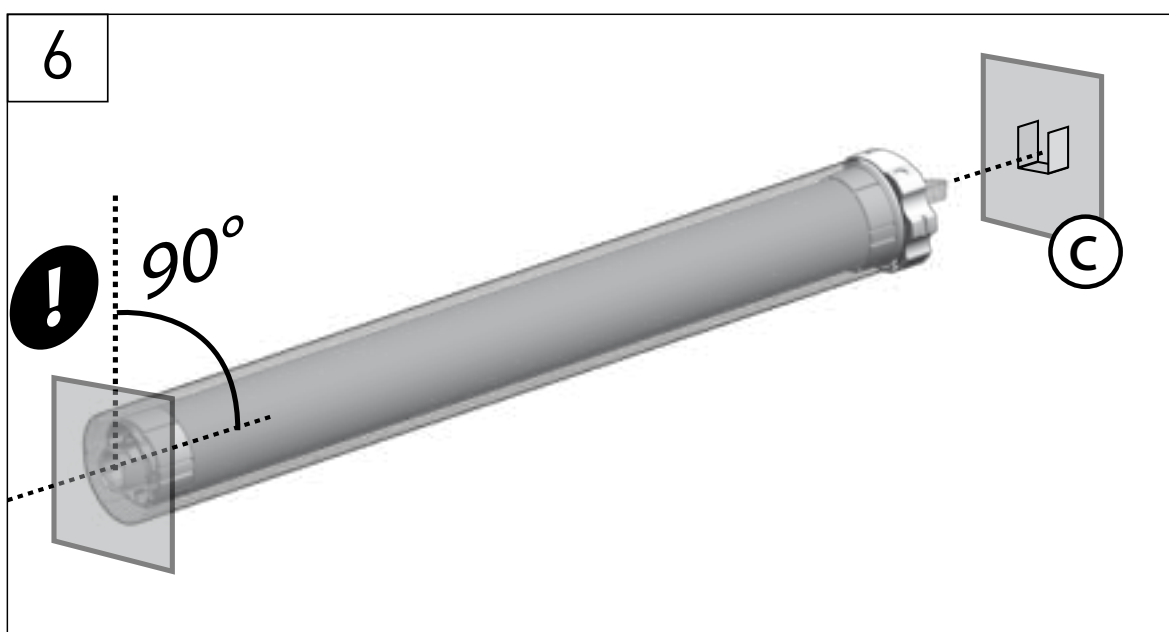
Mida la longitud (L) entre el borde interior de la cabeza del motor y el borde de la rueda del motor.



Cortar el tubo de enrollamiento a la longitud necesaria y quitar las virutas.



Deslizar el motor dentro del tubo de enrollamiento



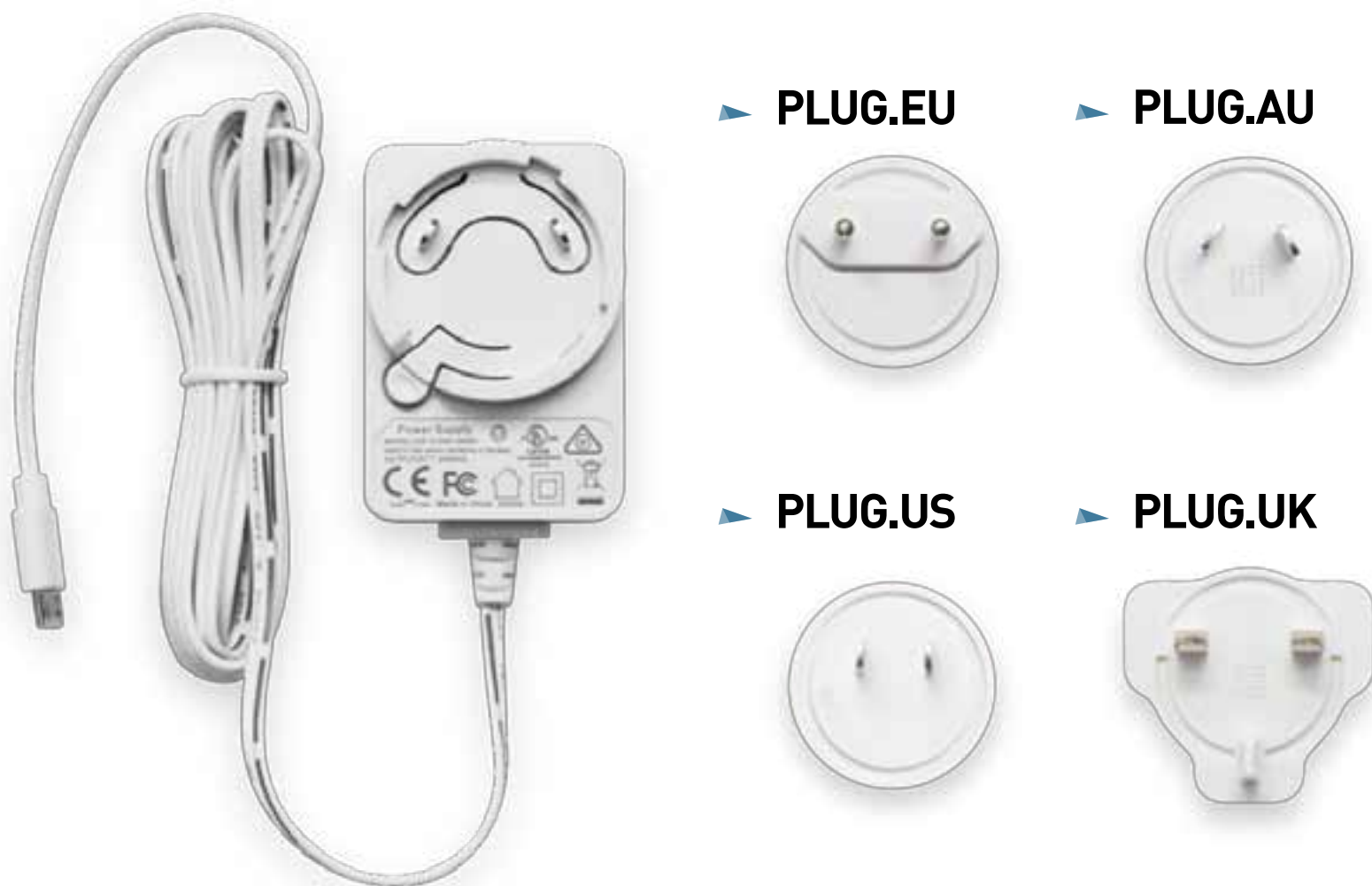
Coloque el motor en el soporte (C) y el extremo opuesto del tubo en la placa de fijación. No golpee nunca la cabeza del motor cuando lo introduzca en el tubo.



## MOTORES CON BATERÍA

**ATENCIÓN:** asegúrese que la batería esté completamente cargada antes de la instalación. **NO SE ENVÍA COMPLETAMENTE CARGADA.** La batería viene cargada de fábrica al 30 por ciento. Utilice el cargador de baterías recomendado por Gaposa para cargar la batería Li-Ion.

1. Enchufe el cargador en una toma de corriente
2. Conecte el cargador al cable del motor.
3. La luz LED en el cargador mostrará el estado:
  - Rojo continuo = cargando
  - Verde continuo = la carga está completa
4. Cuando se completa la carga (el tiempo es aproximadamente 3.5 h), desconecte y guarde el cargador para utilizar cuando se necesite



Cargador de baterías  
(cod. BC12)

Input: 100-240 VAC - 50/60 Hz - 0.5 A Max

Output: 12.6 VDC - 1000 mA

Dimensiones: 40 x 58 x 32 mm

Longitud de cable: 300 cm





## ALIMENTACIÓN ELÉCTRICA 24VDC

1. Conecte la fuente de alimentación a una toma de corriente
2. Enchufe la fuente de alimentación al motor.

### PRECAUCIÓN

- Asegúrese que el cable se mantenga alejado de la cortina
- Asegúrese de que la antena se mantenga recta y alejada de objetos de metal

### NOTAS

- Los cables que pasen a través de una placa metálica deben estar protegidos y aislados convenientemente.
- Conecte los cables de manera que se evite cualquier contacto con piezas móviles. El cable de alimentación debe ser accesible para poder reemplazarlo fácilmente.



▶ PLUG.EU



▶ PLUG.AU



▶ PLUG.US



▶ PLUG.UK



Fuente de alimentación conmutada  
(cod. TRASDC3)

Input: 100-240 VAC - 50/60 Hz - 1.5 A Max

Output: 24 VDC - 2.0 A

Dimensiones: 46 x 88 x 38 mm

Longitud de cable: 300 cm

# MODO REPOSO

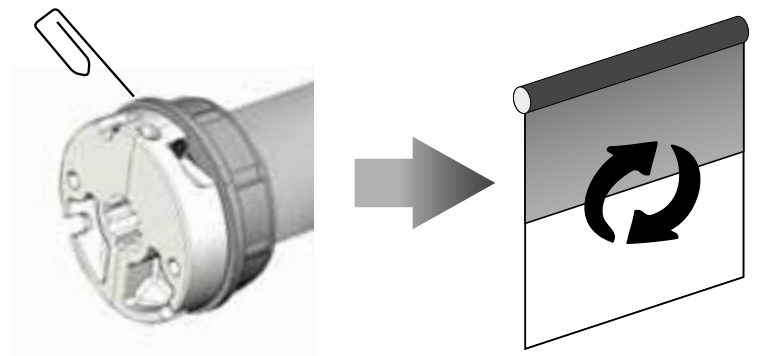


## (solo para el motor con batería Li-Ion)

El modo reposo es un estado que evita que un motor se mueva durante el envío o el montaje:

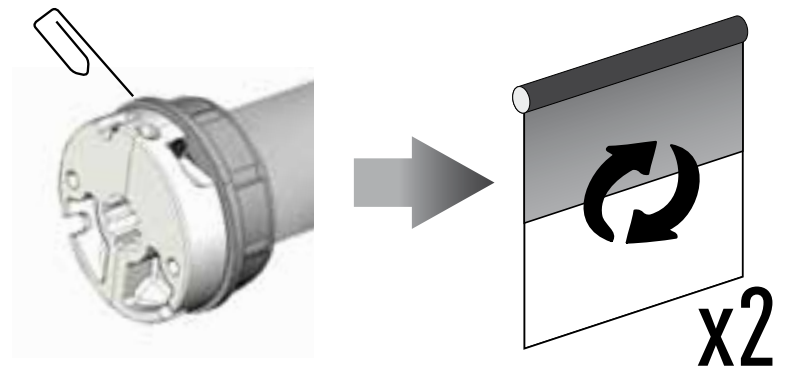
### Activar el motor

haga clic en el botón de la cabeza del motor hasta que haga 1 feedback



### Poner el motor en modo reposo

haga clic en el botón de la cabeza del motor hasta que haga 2 feedback



Nota: cualquier pulsación corta en el botón de la cabeza del motor lo activará o pondrá en modo reposo de forma secuencial.

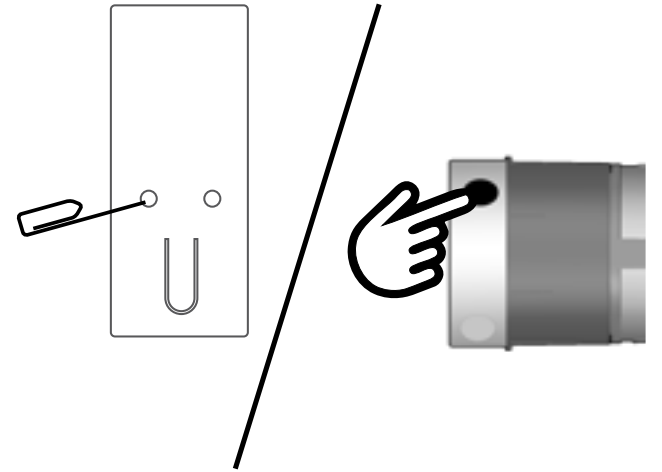
**ATENCIÓN:** En una instalación de más de un motor XSDC a batería, active los motores de uno en uno para poder sincronizarlo correctamente con su transmisor



## PROGRAMACION EMISOR

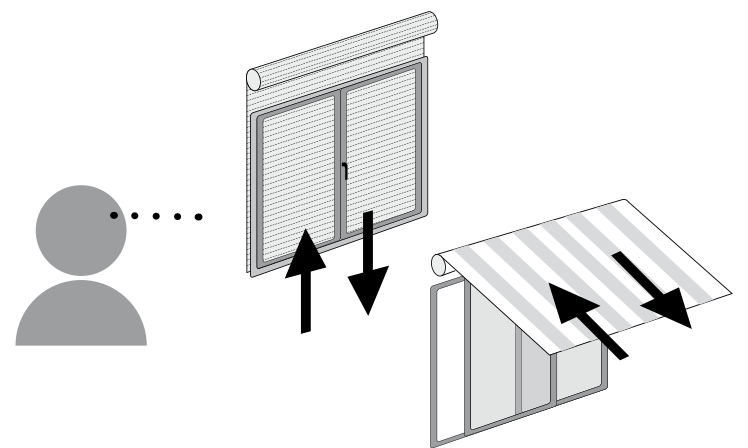
**1**

Mantenga presionado el botón PROG-TX en la parte posterior del transmisor o en la cabeza del motor, hasta que el motor comience a moverse



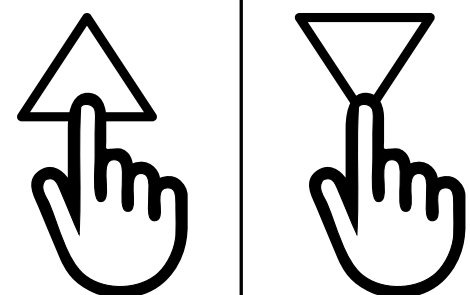
**2**

Compruebe si la cortina sube o baja y luego suelte el botón PROG-TX (el motor se para)



**3**

Antes que pasen 5 segundos, presione el botón correspondiente (subir si la cortina va hacia arriba o bajar si va hacia abajo). El transmisor y el sentido de movimiento están programados



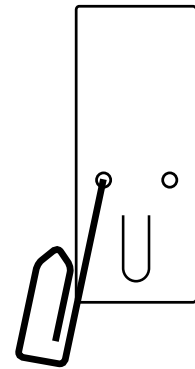




## AGREGAR OTROS EMISORES

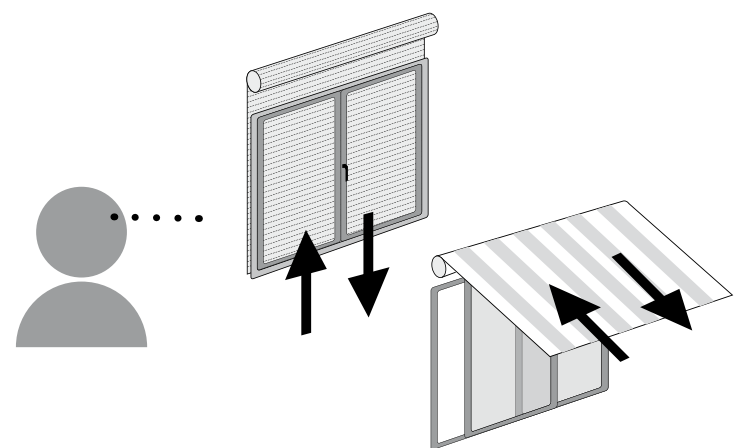
1

Presionar y mantener el botón PROGTX de un emisor **ya programado** hasta que el motor empiece a moverse



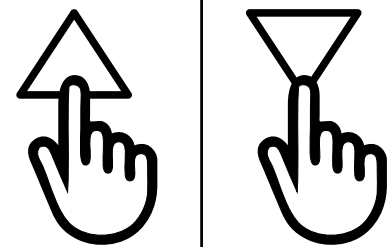
2

Controlar el sentido del motor y dejar el botón PROG-TX (el motor se para)



3

Antes que pasen 5 segundos, **con el nuevo emisor** que se desea añadir, pulsar la tecla correspondiente, (SUBIDA si la rotación del motor era de subida o BAJADA si viceversa). Se ha añadido el nuevo emisor.





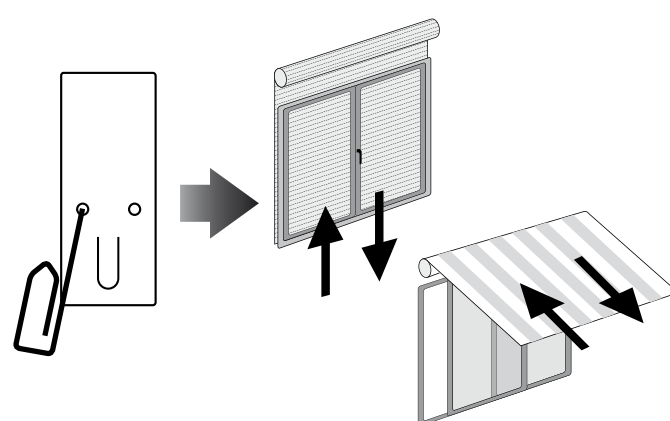
## COMPROBACIÓN / CAMBIO DE DIRECCIÓN

**IMPORTANTE:** el cambio de dirección se debe realizar antes de comenzar el ajuste de los finales de carrera, de lo contrario los finales de carrera deben restablecerse.

Pulse SUBIDA o BAJADA, el motor debe subir o bajar, de otro modo para cambiar de dirección:

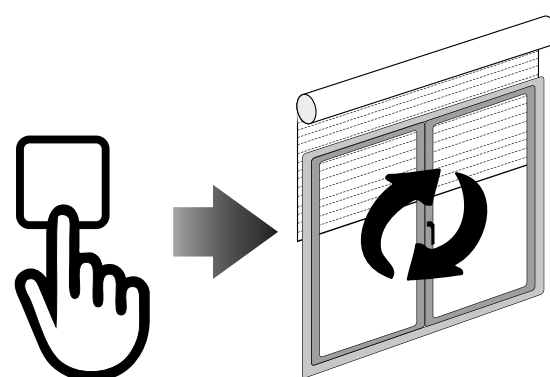
**1**

Pulse y mantenga presionado el botón PROG-TX hasta que el motor se pone en movimiento.



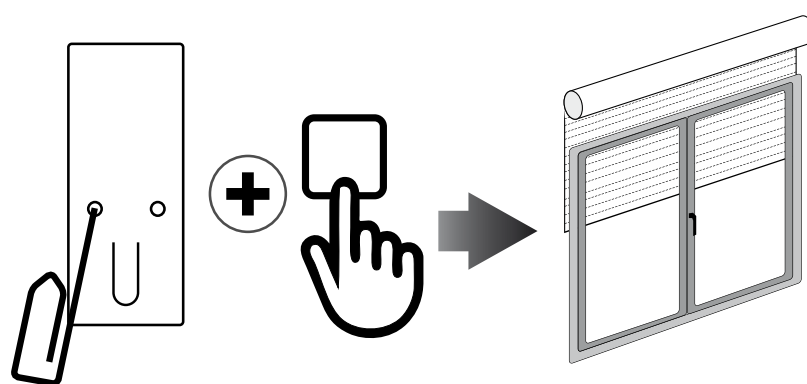
**2**

Pulse STOP: El motor emite un breve movimiento en los dos sentidos de rotación. La dirección del motor se ha invertido.



## BORRADO DE UN TRANSMISOR

Pulse simultáneamente PROG-TX y STOP del transmisor que se quiere borrar hasta que el motor haga un breve movimiento en ambas direcciones. Nota: solo se ha borrado de la memoria del motor el transmisor utilizado mediante este procedimiento

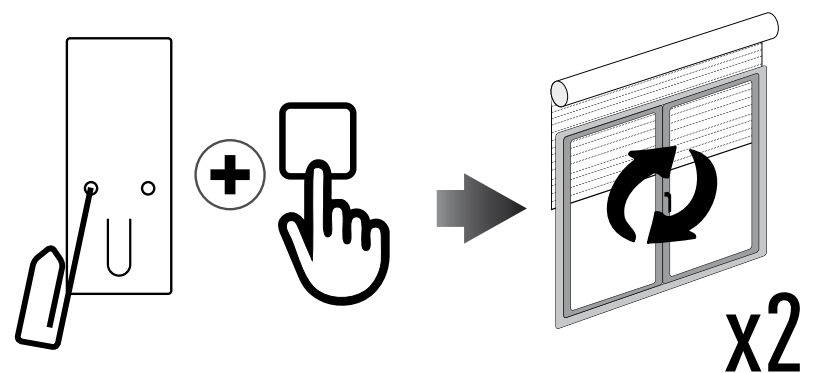




## BORRADO DE LA MEMORIA DEL MOTOR ALIMENTACIÓN ELÉCTRICA 24VDC

### Opción 1 - Con un emisor ya programado

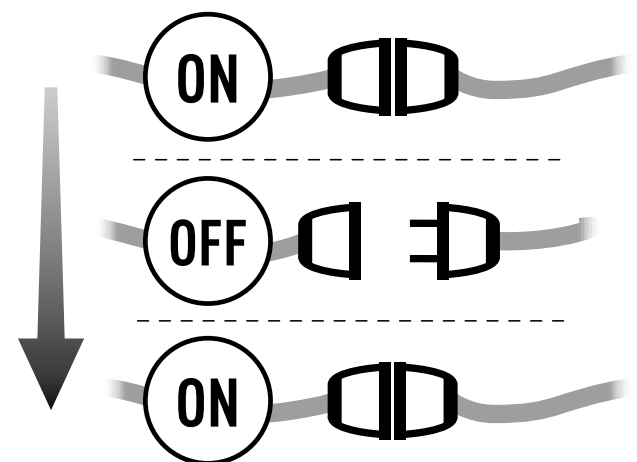
Presionar y mantener presionado los botones PROG-TX y STOP hasta que el motor primero hace un breve movimiento en los dos sentidos y después de un momento, un segundo movimiento más largo en ambos sentidos. La memoria está vacía.



### Opción 2 - Sin el uso de un transmisor ya programado

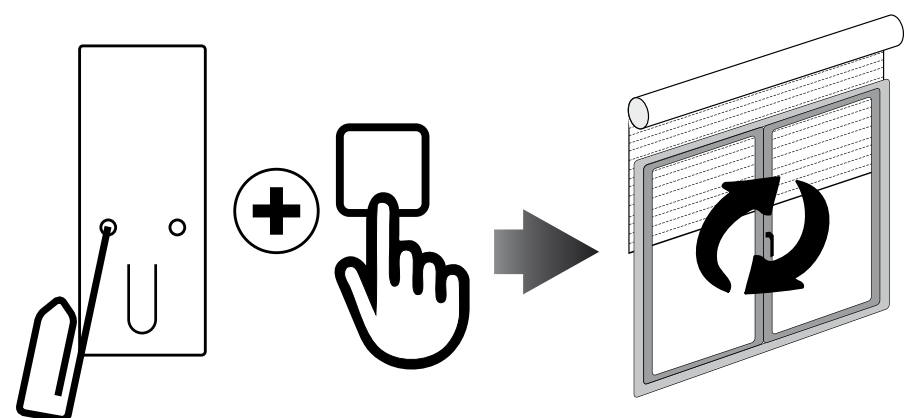
1

Desconectar la alimentación del motor y volver a alimentarlo.



2

Antes que pasen 8 segundos, usando cualquier transmisor Gapososa a 868.30 MHz, pulsar y mantener pulsado los botones PROG-TX y STOP hasta que el motor hace un largo movimiento en ambos sentidos. La memoria está vacía.

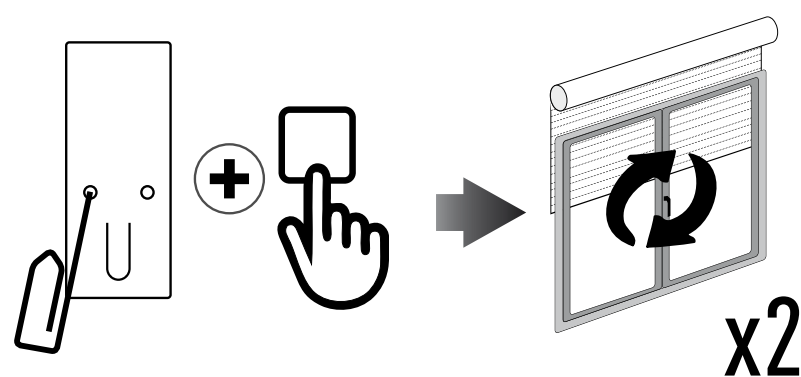




## BORRADO DE LA MEMORIA DEL MOTOR MOTORES CON BATERÍA

### Opción 1 - Con un emisor ya programado

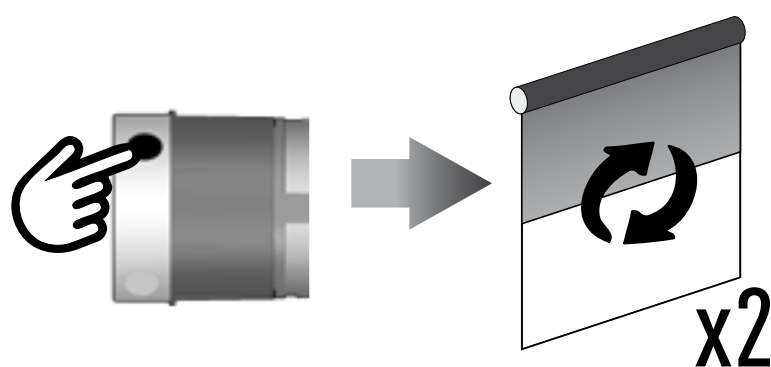
Presionar y mantener presionado los botones PROG-TX y STOP hasta que el motor primero hace un breve movimiento en los dos sentidos y después de un momento, un segundo movimiento más largo en ambos sentidos. La memoria está vacía.



### Opción 2 - Sin el uso de un transmisor ya programado

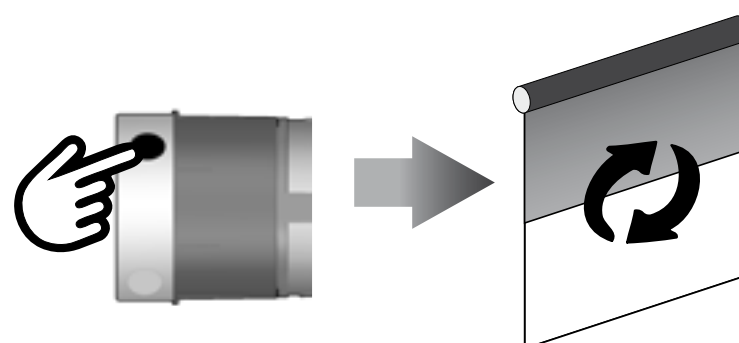
1

Poner el motor en modo reposo: haga clic en el botón del motor (el motor hace 2 movimientos breves)



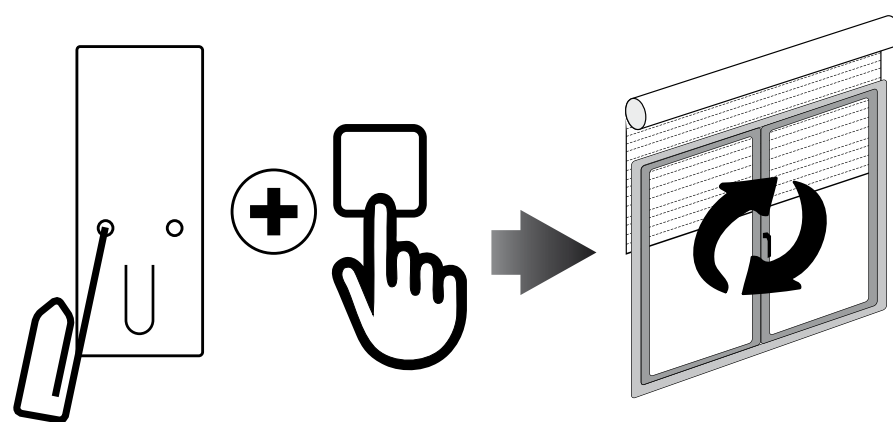
2

Activar el motor: haz clic en el botón (el motor hace 1 movimiento breve)



3

Antes que pasen 8 segundos, usando cualquier transmisor Gaposa, mantenga presionado a la vez los botones PROG-TX y STOP hasta que el motor haga un movimiento largo. La memoria del motor ahora está vacía



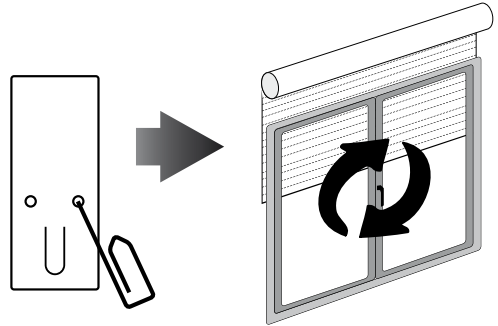
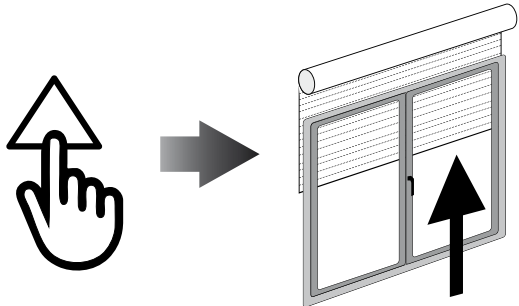
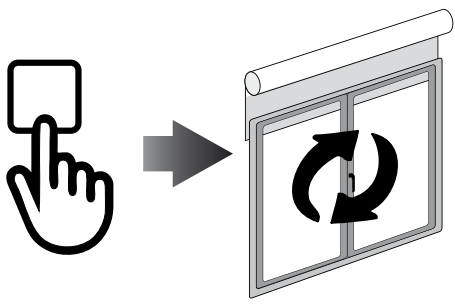
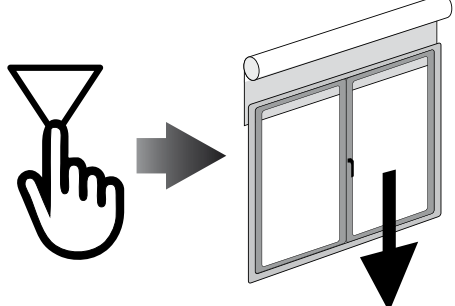
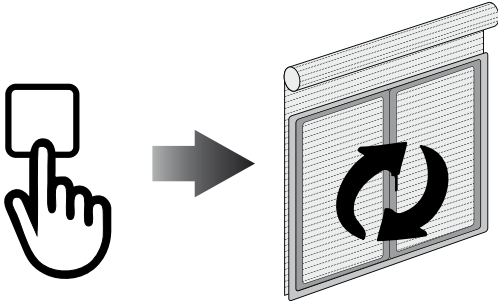
# FINALES DE CARRERA



## PROGRAMACION FINALES DE CARRERA

(para motores con finales de carrera electrónicos)

**ATENCIÓN: EL PRIMER FINAL DE CARRERA PARA PROGRAMAR ES SIEMPRE EL DE SUBIDA.**

1	<p>Presionar y mantener el botón PROG-FC hasta que el motor se mueve brevemente en ambos sentidos.</p> <p><b>Nota: durante las operaciones de programación el control esta es en hombre presente.</b></p>	
2	<p>Mantenga pulsado el botón SUBIDA y hasta que la persiana/toldo alcanza la posición de final de carrera deseada.</p>	
3	<p>Presione STOP para ajustar la posición SUBIDA. El motor gira brevemente en los dos sentidos de rotación.</p>	
4	<p>Mantenga pulsado el botón BAJADA y hasta que la persiana/toldo alcanza la posición del final de carrera BAJADA deseada.</p>	
5	<p>Pulse STOP para ajustar la posición BAJADA. El motor gira brevemente en los dos sentidos de rotación.</p>	

Nota: El ajuste fino de los finales de carrera se puede lograr en SUBIDA o en BAJADA pulsando el botón PROG-FC una segunda vez: el motor se moverá lentamente por pequeños movimientos hasta la posición deseada. Pulsar siempre el botón STOP para guardar la posición.

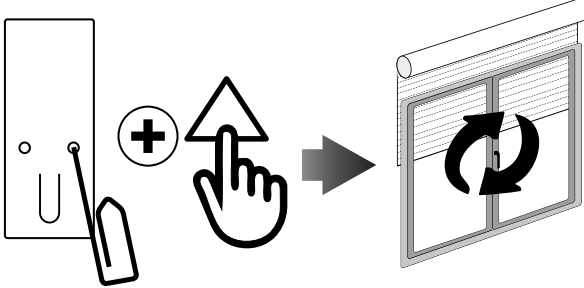
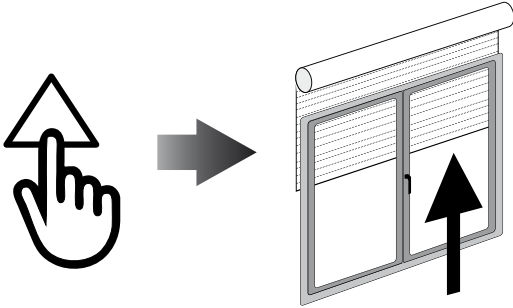
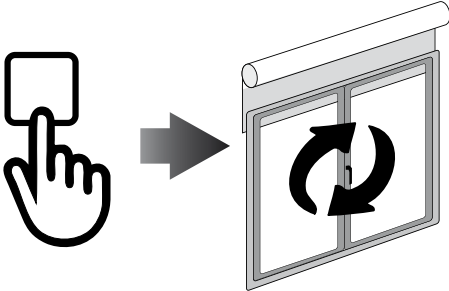
# MODIFICACIÓN DE UN FINAL DE CARRERA DE CARRERA 1/2



Si es necesario cambiar un final de carrera después del procedimiento de configuración inicial, es posible cambiar una posición o las dos de forma individual. Se puede cambiar un final de carrera sin que esto afecte a la posición del otro final de carrera. El motor puede estar parado en cualquier lugar para iniciar el procedimiento.

**Nota:** durante el “modo de ajuste del final de carrera” el funcionamiento del motor es a impulsos en modo “hombre presente” (los botones SUBIR o BAJAR deben mantenerse pulsados para mover el motor).

## PARA CAMBIAR EL FINAL DE CARRERA DE SUBIDA

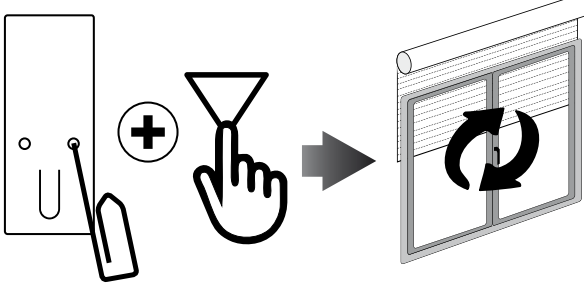
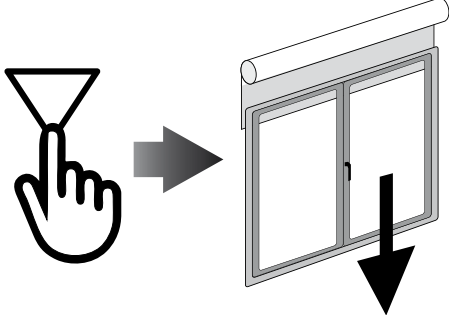
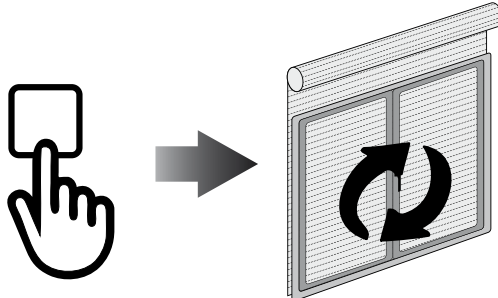
1	Desde cualquier posición entre los finales de carrera existentes, presione y mantenga presionado el botón PROG-FC y el botón SUBIR a la vez hasta que el motor haga un movimiento breve.	
2	Mantenga presionado el botón SUBIR hasta el nuevo final de carrera deseado.	
3	Pulse el botón STOP para confirmar la nueva posición. El motor hace un movimiento breve para confirmar la programación.	



# MODIFICACIÓN DE UN FINAL DE CARRERA DE BAJADA 2/2



## PARA CAMBIAR EL FINAL DE CARRERA DE BAJADA

<b>1</b>	Desde cualquier posición entre los finales de carrera existentes, presione y mantenga presionado el botón PROG-FC y el botón BAJAR a la vez hasta que el motor haga un movimiento breve.	
<b>2</b>	Mantenga presionado el botón BAJAR hasta el nuevo final de carrera deseado.	
<b>3</b>	Pulse el botón STOP para confirmar la nueva posición. El motor hace un movimiento breve para confirmar la programación.	

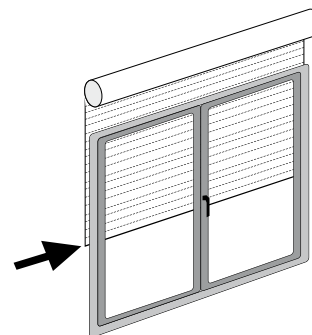
# POSICIÓN INTERMEDIA



## PROGRAMACION POSICIÓN INTERMEDIA

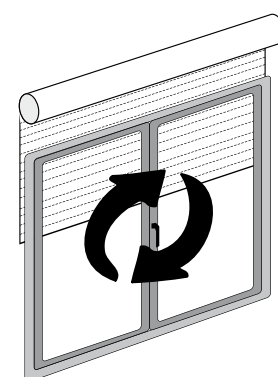
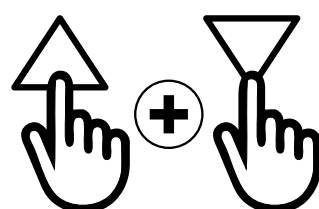
1

Mover la persiana/toldo hasta la posición intermedia deseada



2

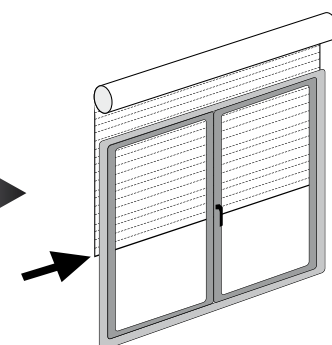
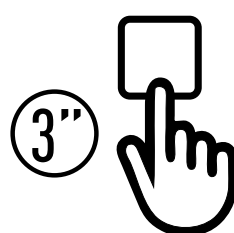
Presionar simultáneamente las teclas SUBIDA y BAJADA hasta que el motor se mueva brevemente en ambos sentidos.



## ALCANZAR LA POSICIÓN INTERMEDIA

Presionar y mantener la tecla STOP por al menos 3 segundos.

3"



## BORRAR LA POSICIÓN INTERMEDIA

Presionar simultáneamente la teclas SUBIDA y BAJADA hasta que el motor se mueva brevemente en ambos sentidos

