
MOTORIZACIÓN ULTRA-SILENCIOSA CON BATERÍA



Motor con cabezal compacto y batería integrada. Cable de carga y antena externos

XSDC3EX030B
XSDC3EX226B



Motor con batería integrada. Conector de carga y antena integrados

XSDC3EX030BI
XSDC3EX226BI



Motor con batería integrada. Cable de carga externo y antena integrada

XSDC3EX030BC
XSDC3EX226BC



Motor con batería externa. Conector de carga y antena integrados

XSDC3EX030BE
XSDC3EX226BE

MOTORIZACIÓN ULTRA-SILENCIOSA CON ALIMENTACIÓN EXTERNA



Motor con cabezal compacto y antena externa

XSDC3EX128 **XSDC3EX228**
XSDC3DX128 **XSDC3DX228**
XSDC3ED128 **XSDC3ED228**



Motor con antena integrada

Ver. L
XSDC3EX128L **XSDC3EX228L**
XSDC3DX128L **XSDC3DX228L**
XSDC3ED128L **XSDC3ED228L**

INDICE

SEGURIDAD

DETALLES TÉCNICOS

INSTALACION

CONEXION ELECTRICA

MODO REPOSO

PROGRAMACION EMISOR

AGREGAR OTROS EMISORES

COMPROBACIÓN / CAMBIO DE DIRECCIÓN

BORRADO DE UN TRANSMISOR

BORRADO DE LA MEMORIA DEL MOTOR

FINALES DE CARRERA

FINALES DE CARRERA - DRY CONTACTS

POSICIÓN INTERMEDIA

SEGURIDAD



ES IMPORTANTE PARA LA SEGURIDAD DE LAS PERSONAS SEGUIR ATENTAMENTE ESTAS INSTRUCCIONES. GUARDE ESTAS INSTRUCCIONES. IMPORTANTE:

- Observar la persiana ó el toldo durante el accionamiento y tener lejos a las personas mientras esta en movimiento.
- Examinar frecuentemente si hay desequilibrios o daños de uso en el cable. No utilizar si se ve necesidad de sustituir o reparar.
- En el caso de utilizar sobre toldos, controlar que el campo de movimiento del toldo este libre de cualquier objeto fijo con un margen de al menos 0,4m.
- El dispositivo no está destinado a ser utilizado por personas (incluidos niños) cuyas facultades físicas, sensoriales o mentales sean reducidas, o con falta de experiencia o conocimiento, a menos que se les haya concedido permiso, a través de la mediación de una persona responsable de su seguridad, supervisados o instruidos acerca del uso del dispositivo.
- Los niños deben ser supervisados para asegurarse de que no jueguen con el dispositivo y con dispositivos de control fijos.
- Los dispositivos de control instalados de forma fija deben posicionarse de manera que sean visible.

ATENCIÓN: Los productos eléctricos y las baterías dañadas no deben eliminarse con la basura doméstica normal. Asegúrese de dejarlos en contenedores especiales provistos o en una organización autorizada que garantice que son reciclados

DETALLES TÉCNICOS



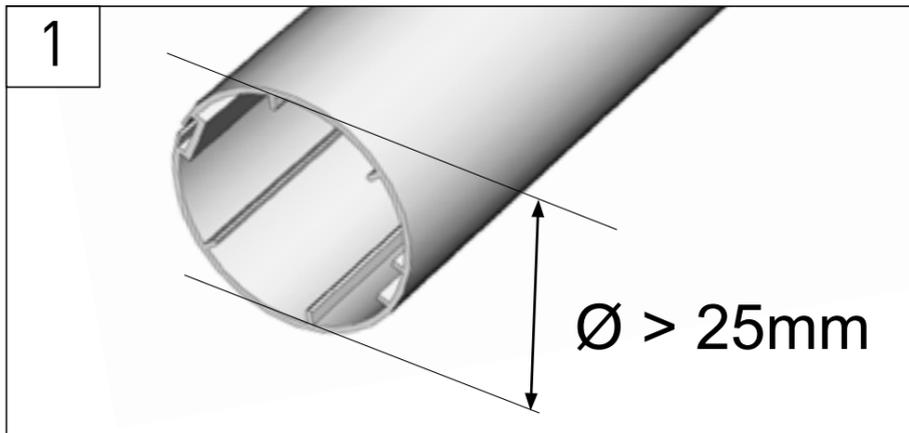
	XSDC3EX030W	XSDC3EX030B XSDC3EX030BI XSDC3EX030BE XSDC3EX030BC	XSDC3EX226B XSDC3EX226BI XSDC3EX226BE XSDC3EX226BC
Tipo	alimentación externa 12VCC*	batería Li-Ion integrada (Batería externa para la versión BE)	batería Li-Ion integrada (Batería externa para la versión BE)
Alimentación	12VCC	12VDC	12VDC
Par	1.1 Nm	1.1 Nm	2 Nm
Velocidad	30 rpm	30 rpm	26 rpm
Potencia	15 W	15 W	18 W
Consumo	1.40 A (Stand-by 300 µA)	1.40 A	1.60 A
Max vueltas	70	70	70

*ADVERTENCIA: El regulador interno funciona hasta 15VCC

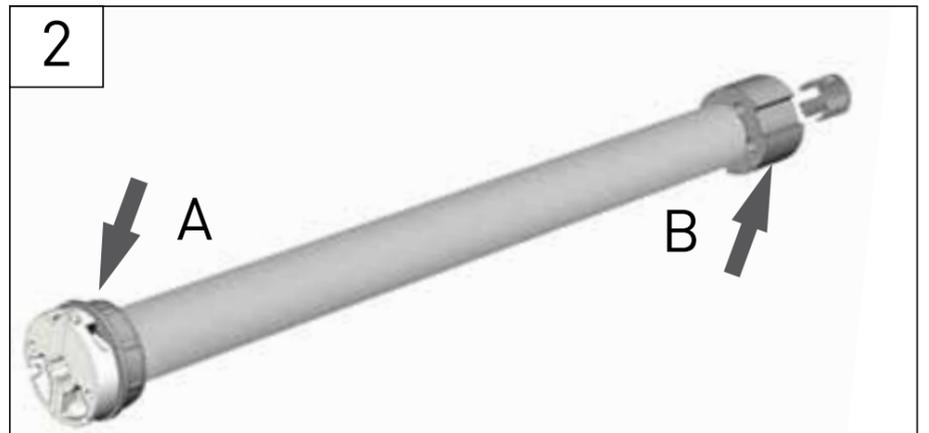
	XSDC3EX128 XSDC3DX128 XSDC3ED128	XSDC3EX228 XSDC3DX228 XSDC3ED228
Tipo	alimentación eléctrica 24VDC	alimentación eléctrica 24VDC
Alimentación	24VDC	24VDC
Par	1.5 Nm	2 Nm
Velocidad	28 rpm	28 rpm
Potencia	22 W	25 W
Consumo	0.90 A	1.10 A
Max vueltas	35	35

Frecuencia	868.30 MHz
Tiempo de funcionamiento	6 min
Clase de aislamiento	III
Temp. de funcionamiento	0°C / +60°C
Grado de protección	IP 20 (uso en interior unicamente)

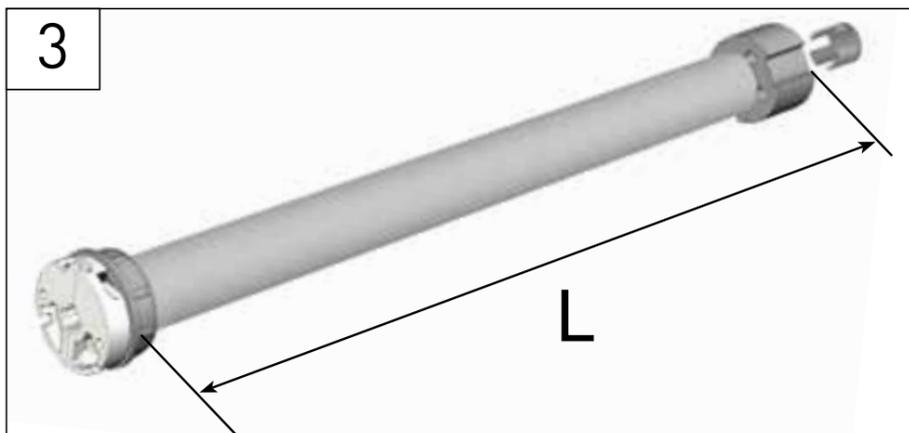
INSTALACION



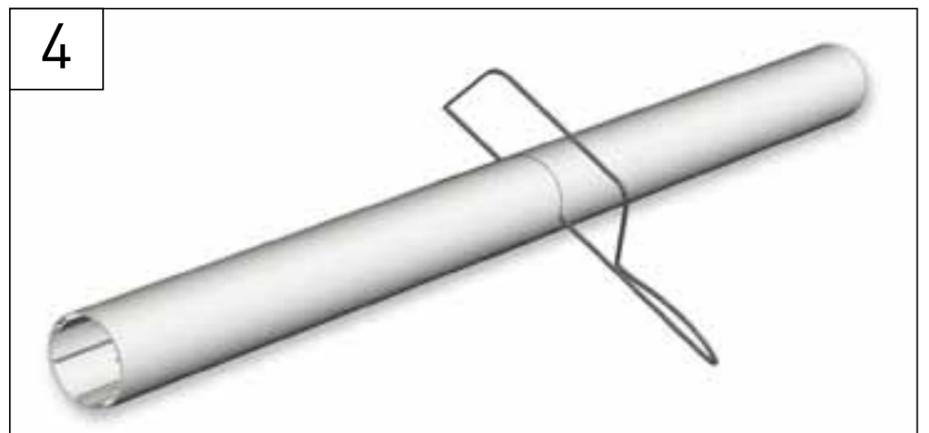
Compruebe que el diámetro interior del tubo sea mayor de 25mm.



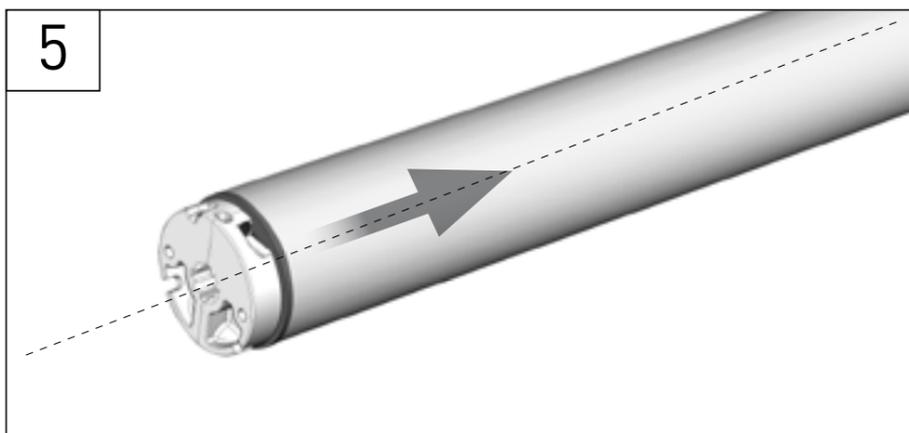
Coloque los adaptadores que encajarán en el tubo de enrollamiento: inserte la corona (A) y la rueda motriz del motor (B) en el motor



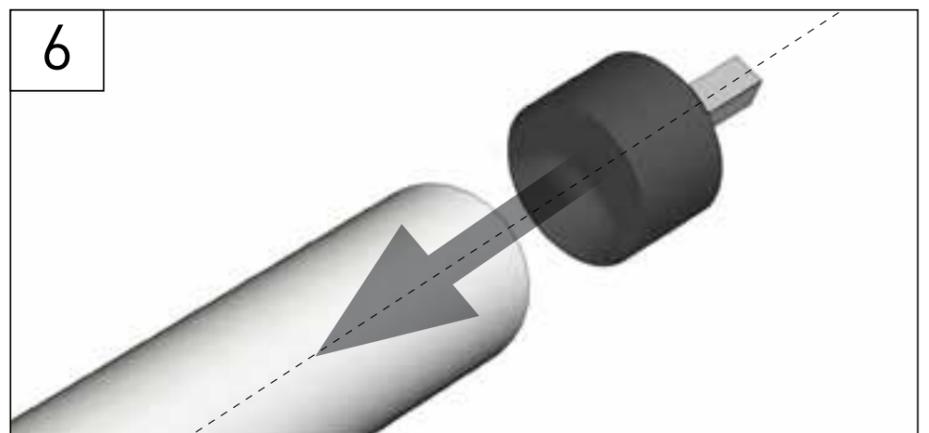
Mida la longitud (L) entre el borde interior de la cabeza del motor y el borde de la rueda del motor.



Cortar el tubo de enrollamiento a la longitud necesaria y quitar las virutas.



Deslizar el motor dentro del tubo de enrollamiento



Inserte la contera en el tubo de enrollamiento y bloquéela si es necesario



Atornille la placa del soporte en la cabeza del motor



Coloque el tubo motorizado en sus soportes



MOTORES CON BATERÍA

ATENCIÓN: asegúrese que la batería esté completamente cargada antes de la instalación. **NO SE ENVÍA COMPLETAMENTE CARGADA.** La batería viene cargada de fábrica al 30 por ciento. Utilice el cargador de baterías recomendado por Gaposa para cargar la batería Li-Ion.

1. Enchufe el cargador en una toma de corriente
2. Conecte el cargador al cable del motor.
3. La luz LED en el cargador mostrará el estado:
 - Rojo continuo = cargando
 - Verde continuo = la carga está completa
4. Cuando se completa la carga (el tiempo es aproximadamente 3.5 h), desconecte y guarde el cargador para utilizar cuando se necesite



▶ PLUG.EU



▶ PLUG.AU



▶ PLUG.US



▶ PLUG.UK



Cargador de baterías
(cod. BC12)

Input: 100-240 VAC - 50/60 Hz - 0.5 A Max

Output: 12.6 VDC - 1000 mA

Dimensiones: 40 x 58 x 32 mm

Longitud de cable: 300 cm



ALIMENTACIÓN ELÉCTRICA 24VDC

1. Conecte la fuente de alimentación a una toma de corriente
2. Enchufe la fuente de alimentación al motor.

PRECAUCIÓN

- Asegúrese que el cable se mantenga alejado de la cortina
- Asegúrese de que la antena se mantenga recta y alejada de objetos de metal

NOTAS

- Los cables que pasen a través de una placa metálica deben estar protegidos y aislados convenientemente.
- Conecte los cables de manera que se evite cualquier contacto con piezas móviles. El cable de alimentación debe ser accesible para poder reemplazarlo fácilmente.



▶ PLUG.EU



▶ PLUG.AU



▶ PLUG.US



▶ PLUG.UK



Fuente de alimentación conmutada
(cod. TRASDC3)

Input: 100-240 VAC - 50/60 Hz - 1.5 A Max

Output: 24 VDC - 2.0 A

Dimensiones: 46 x 88 x 38 mm

Longitud de cable: 300 cm



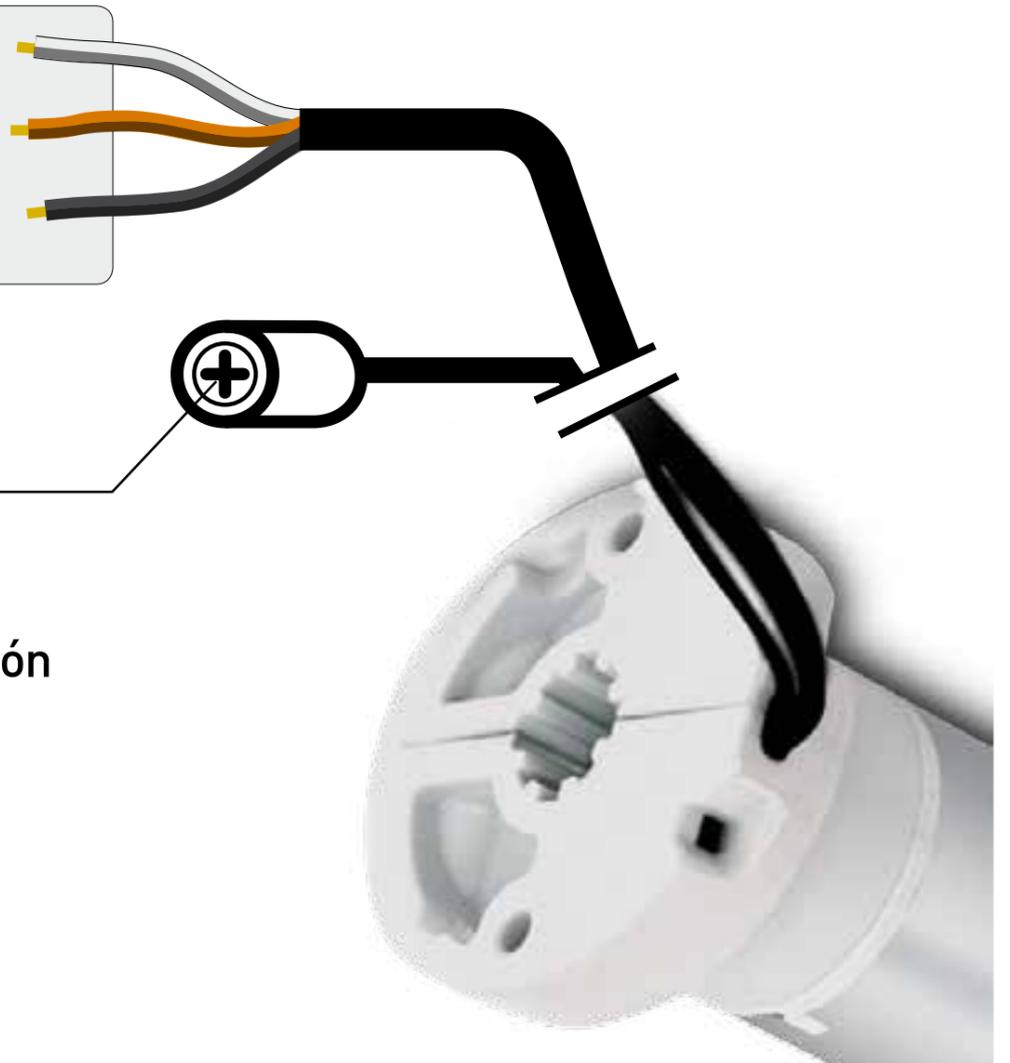
ALIMENTACIÓN ELÉCTRICA 24VDC

DRY CONTACT Blanco = Común
Naranja = Dirección de rotación 1
Negro = Dirección de rotación 2

24VDC
Positivo

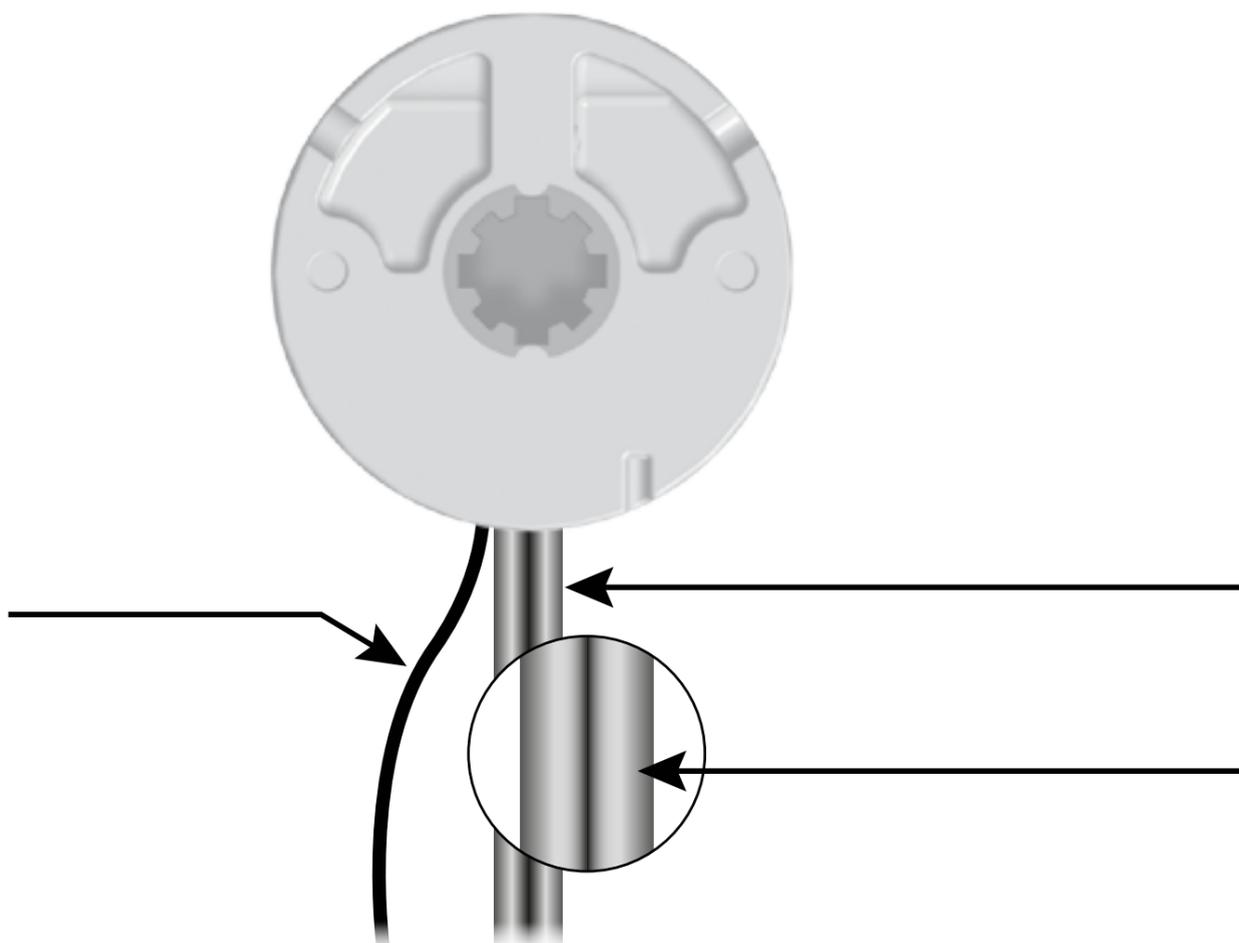
Longitud máxima del cable de alimentación
(para garantizar las características)

AWG 14	60 m
AWG 16	35 m
AWG 18	25 m



ALIMENTACIÓN ELÉCTRICA 12VCC

ADVERTENCIA: El regulador interno funciona hasta 15VCC



MODO REPOSO

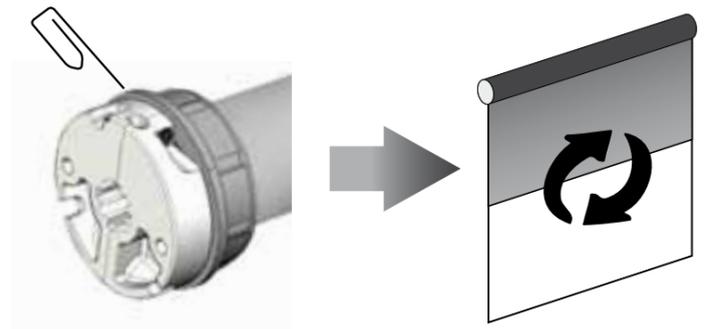


(solo para el motor con batería Li-Ion)

El modo reposo es un estado que evita que un motor se mueva durante el envío o el montaje:

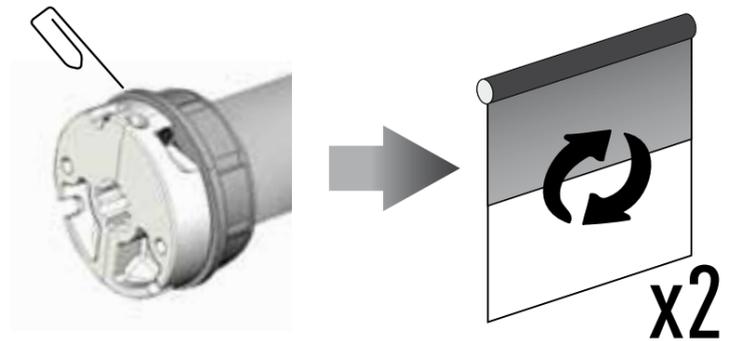
Activar el motor

haga clic en el botón de la cabeza del motor hasta que haga 1 feedback



Poner el motor en modo reposo

haga clic en el botón de la cabeza del motor hasta que haga 2 feedback



Nota: cualquier pulsación corta en el botón de la cabeza del motor lo activará o pondrá en modo reposo de forma secuencial.

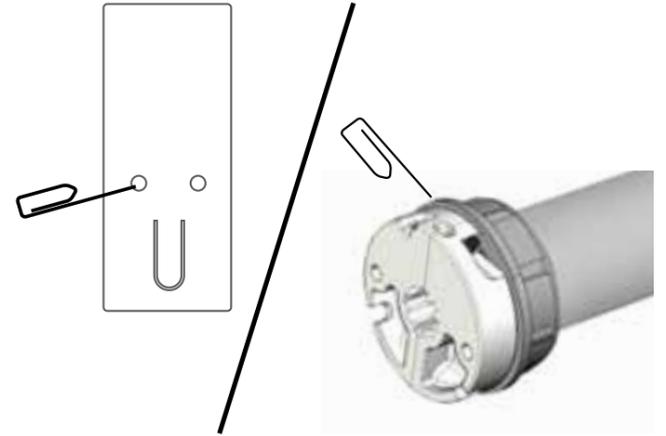
ATENCIÓN: En una instalación de más de un motor XSDC a batería, active los motores de uno en uno para poder sincronizarlo correctamente con su transmisor



PROGRAMACION EMISOR

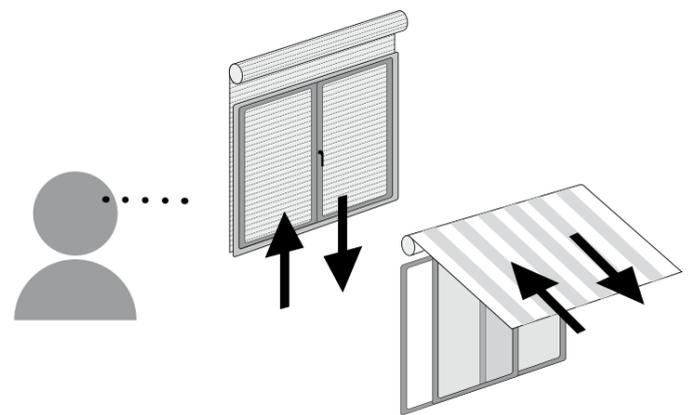
1

Mantenga presionado el botón PROG-TX en la parte posterior del transmisor o en la cabeza del motor, hasta que el motor comience a moverse



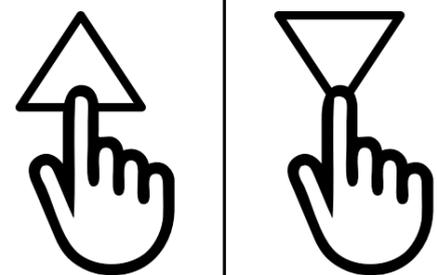
2

Compruebe si la cortina sube o baja y luego suelte el botón PROG-TX (el motor se para)



3

Antes que pasen 5 segundos, presione el botón correspondiente (subir si la cortina va hacia arriba o bajar si va hacia abajo). El transmisor y el sentido de movimiento están programados

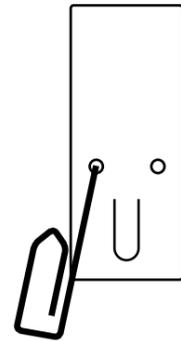




AGREGAR OTROS EMISORES

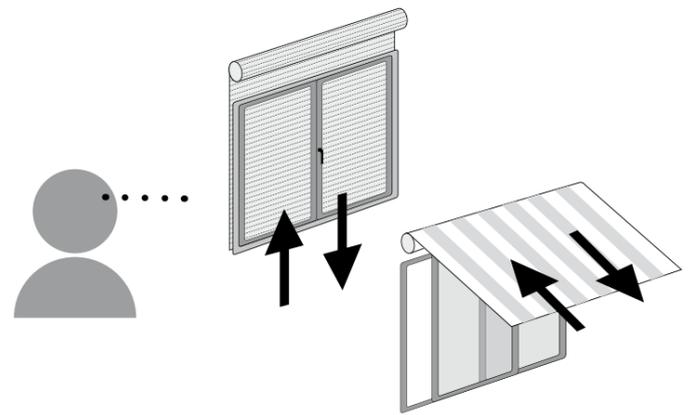
1

Presionar y mantener el botón PROGTX de un emisor **ya programado** hasta que el motor empiece a moverse



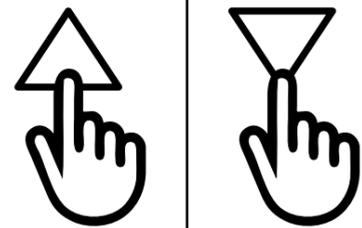
2

Controlar el sentido del motor y dejar el botón PROG-TX (el motor se para)



3

Antes que pasen 5 segundos, **con el nuevo emisor** que se desea añadir, pulsar la tecla correspondiente, (SUBIDA si la rotación del motor era de subida o BAJADA si viceversa). Se ha añadido el nuevo emisor.





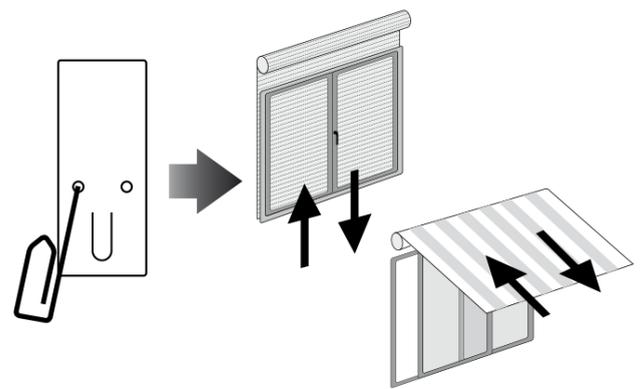
COMPROBACIÓN / CAMBIO DE DIRECCIÓN

IMPORTANTE: el cambio de dirección se debe realizar antes de comenzar el ajuste de los finales de carrera, de lo contrario los finales de carrera deben restablecerse.

Pulse SUBIDA o BAJADA, el motor debe subir o bajar, de otro modo para cambiar de dirección:

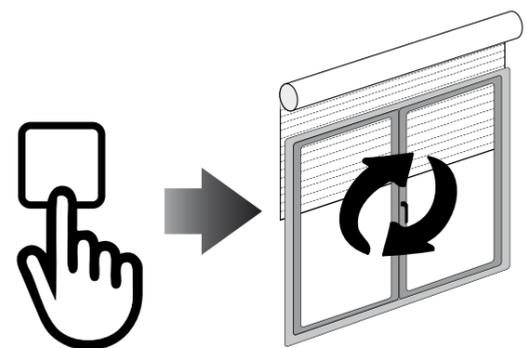
1

Pulse y mantenga presionado el botón PROG-TX hasta que el motor se pone en movimiento.



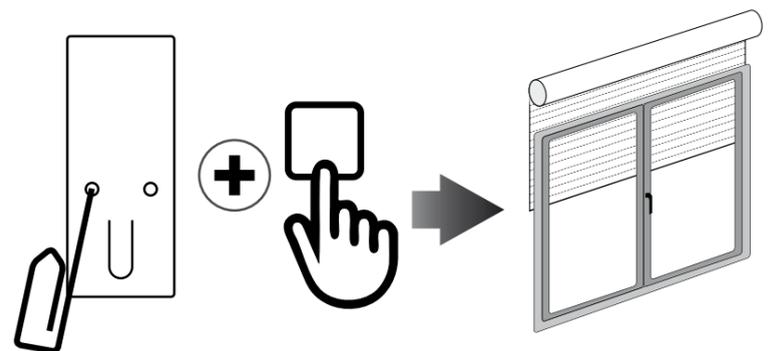
2

Pulse STOP: El motor emite un breve movimiento en los dos sentidos de rotación. La dirección del motor se ha invertido.



BORRADO DE UN TRANSMISOR

Pulse simultáneamente PROG-TX y STOP del transmisor que se quiere borrar hasta que el motor haga un breve movimiento en ambas direcciones. Nota: solo se ha borrado de la memoria del motor el transmisor utilizado mediante este procedimiento

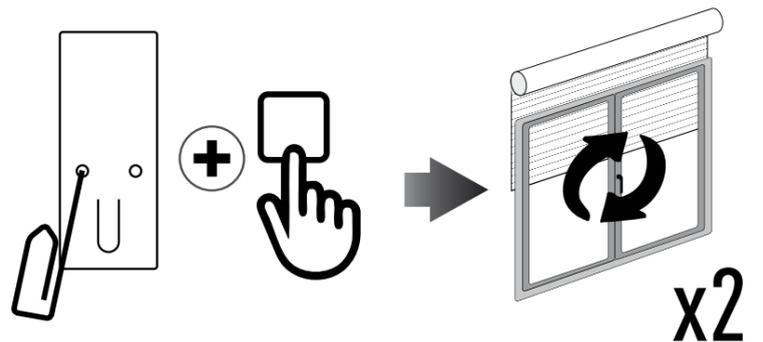




BORRADO DE LA MEMORIA DEL MOTOR ALIMENTACIÓN ELÉCTRICA 24VDC

Opción 1 - Con un emisor ya programado

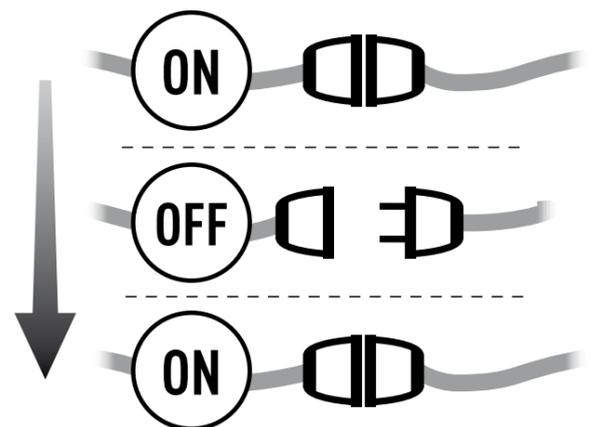
Presionar y mantener presionado los botones PROG-TX y STOP hasta que el motor primero hace un breve movimiento en los dos sentidos y después de un momento, un segundo movimiento más largo en ambos sentidos. La memoria está vacía.



Opción 2 - Sin el uso de un transmisor ya programado

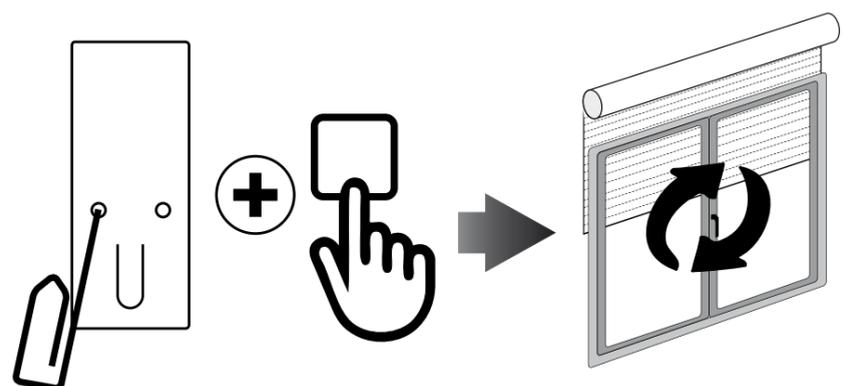
1

Desconectar la alimentación del motor y volver a alimentarlo.



2

Antes que pasen 8 segundos, usando cualquier transmisor Gaposá a 868.30 MHz, pulsar y mantener pulsado los botones PROG-TX y STOP hasta que el motor hace un largo movimiento en ambos sentidos. La memoria está vacía.

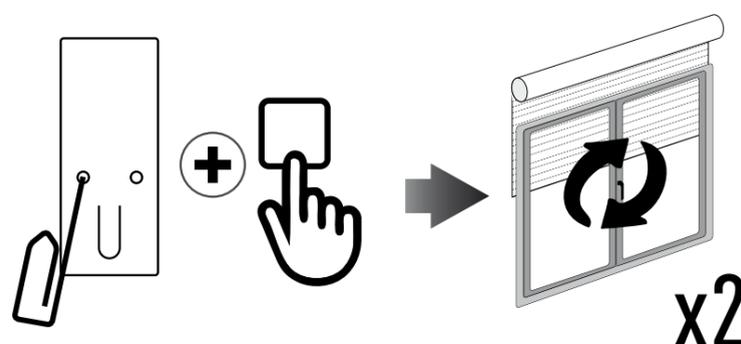




BORRADO DE LA MEMORIA DEL MOTOR MOTORES CON BATERÍA

Opción 1 - Con un emisor ya programado

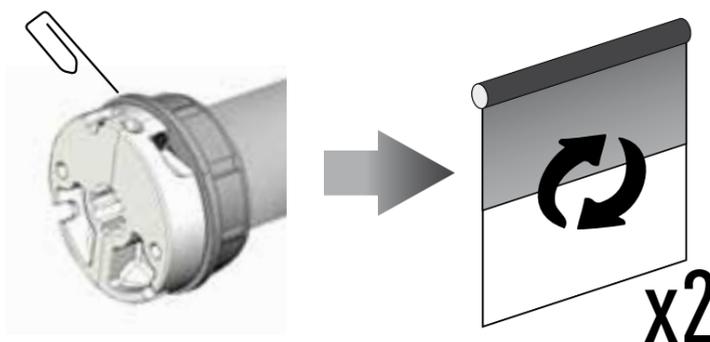
Presionar y mantener presionado los botones PROG-TX y STOP hasta que el motor primero hace un breve movimiento en los dos sentidos y después de un momento, un segundo movimiento más largo en ambos sentidos. La memoria está vacía.



Opción 2 - Sin el uso de un transmisor ya programado

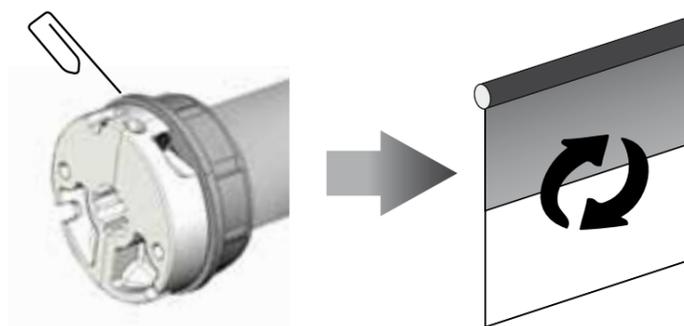
1

Poner el motor en modo reposo: haga clic en el botón del motor (el motor hace 2 movimientos breves)



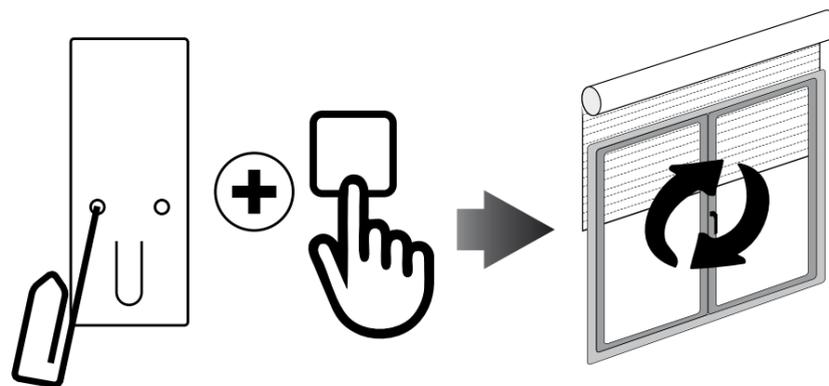
2

Activar el motor: haz clic en el botón (el motor hace 1 movimiento breve)



3

Antes que pasen 8 segundos, usando cualquier transmisor Gaposa, mantenga presionado a la vez los botones PROG-TX y STOP hasta que el motor haga un movimiento largo. La memoria del motor ahora está vacía



FINALES DE CARRERA



PROGRAMACION FINALES DE CARRERA

(para motores con finales de carrera electrónicos)

ATENCION: EL PRIMER FINAL DE CARRERA PARA PROGRAMAR ES SIEMPRE EL DE SUBIDA.

1	<p>Presionar y mantener el botón PROG-FC hasta que el motor se mueve brevemente en ambos sentidos.</p> <p>Nota: durante las operaciones de programación el control esta es en hombre presente.</p>	
2	<p>Mantenga pulsado el botón SUBIDA y hasta que la persiana/toldo alcanza la posición de final de carrera deseada.</p>	
3	<p>Presione STOP para ajustar la posición SUBIDA. El motor gira brevemente en los dos sentidos de rotación.</p>	
4	<p>Mantenga pulsado el botón BAJADA y hasta que la persiana/toldo alcanza la posición del final de carrera BAJADA deseada.</p>	
5	<p>Pulse STOP para ajustar la posición BAJADA. El motor gira brevemente en los dos sentidos de rotación.</p>	

Nota: El ajuste fino de los finales de carrera se puede lograr en SUBIDA o en BAJADA pulsando el botón PROG-FC una segunda vez: el motor se moverá lentamente por pequeños movimientos hasta la posición deseada. Pulsar siempre el botón STOP para guardar la posición.

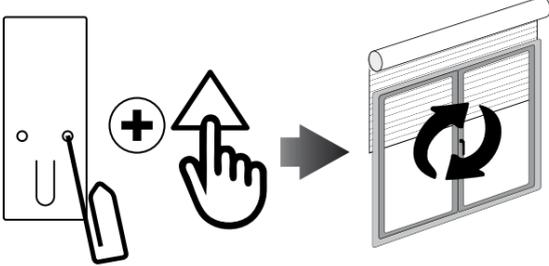
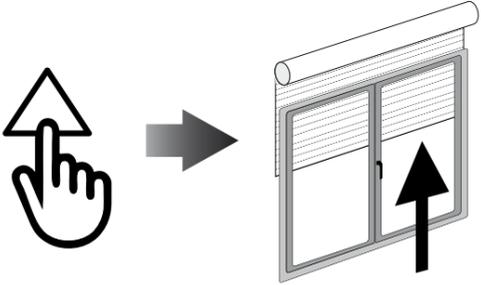
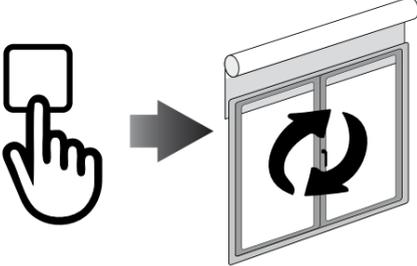
MODIFICACIÓN DE UN FINAL DE CARRERA DE CARRERA 1/2



Si es necesario cambiar un final de carrera después del procedimiento de configuración inicial, es posible cambiar una posición o las dos de forma individual. Se puede cambiar un final de carrera sin que esto afecte a la posición del otro final de carrera. El motor puede estar parado en cualquier lugar para iniciar el procedimiento.

Nota: durante el “modo de ajuste del final de carrera” el funcionamiento del motor es a impulsos en modo “hombre presente” (los botones SUBIR o BAJAR deben mantenerse pulsados para mover el motor).

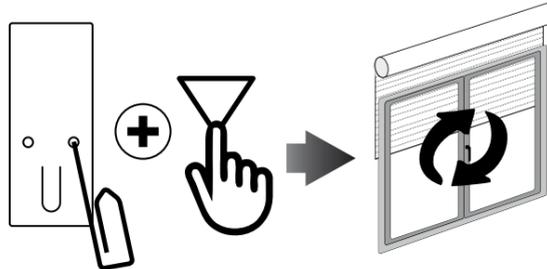
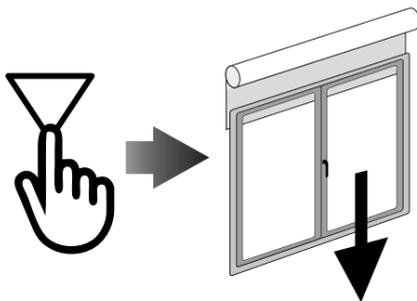
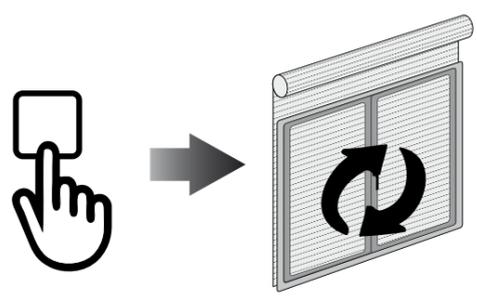
PARA CAMBIAR EL FINAL DE CARRERA DE SUBIDA

1	Desde cualquier posición entre los finales de carrera existentes, presione y mantenga presionado el botón PROG-FC y el botón SUBIR a la vez hasta que el motor haga un movimiento breve.	
2	Mantenga presionado el botón SUBIR hasta el nuevo final de carrera deseado.	
3	Pulse el botón STOP para confirmar la nueva posición. El motor hace un movimiento breve para confirmar la programación.	

MODIFICACIÓN DE UN FINAL DE CARRERA DE BAJADA 2/2



PARA CAMBIAR EL FINAL DE CARRERA DE BAJADA

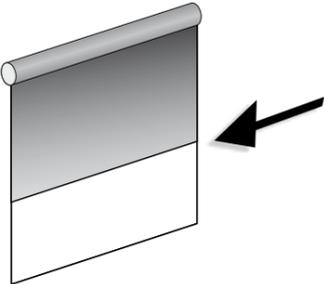
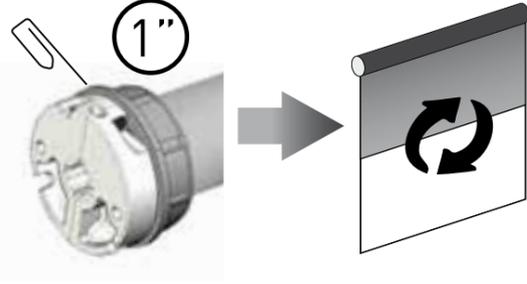
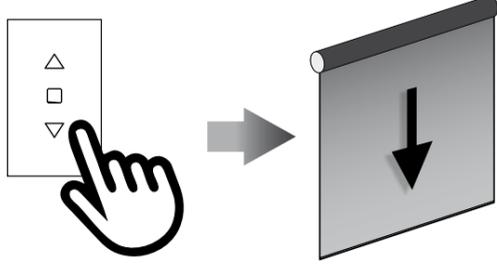
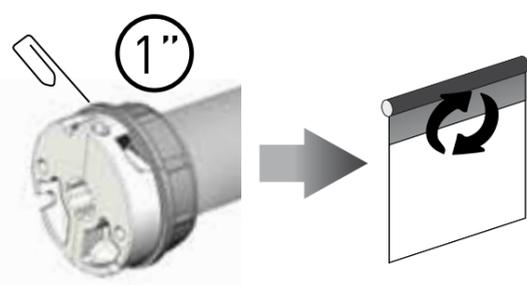
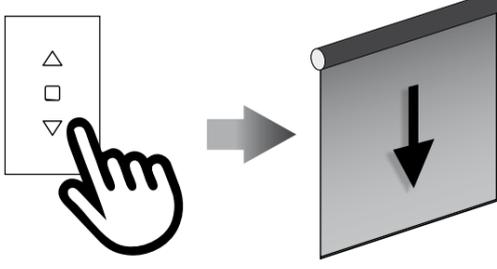
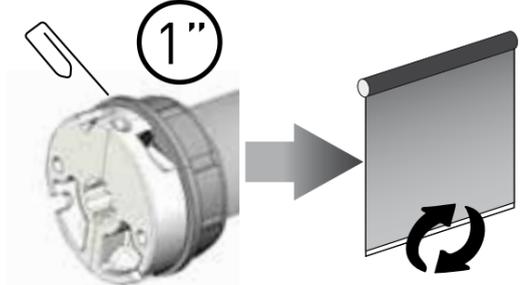
1	Desde cualquier posición entre los finales de carrera existentes, presione y mantenga presionado el botón PROG-FC y el botón BAJAR a la vez hasta que el motor haga un movimiento breve.	
2	Mantenga presionado el botón BAJAR hasta el nuevo final de carrera deseado.	
3	Pulse el botón STOP para confirmar la nueva posición. El motor hace un movimiento breve para confirmar la programación.	

MOTORES ED CON CONTACTOS SECOS

REGOLAZIONE FINECORSA



El movimiento motor está permitido única y exclusivamente con el hombre presente mediante controles de contacto seco.

1	Poner el motor a mitad de carrera	
2	Pulsa el botón del cabezal durante aproximadamente 1 segundo, el motor se moverá	
3	Con los mandos de contacto seco, sitúese en la posición del final de carrera de apertura	
4	Confirmar el final de carrera pulsando el botón del cabezal durante aproximadamente 1 segundo, un movimiento confirmará la memorización.	
5	Con los mandos de contacto seco, sitúese en la posición del final de carrera de cierre	
6	Confirme el final de carrera pulsando el botón del cabezal durante aproximadamente 1 segundo, un movimiento confirmará la memorización.	

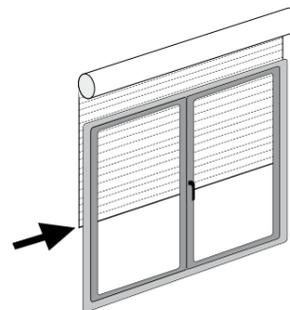
POSICIÓN INTERMEDIA



PROGRAMACION POSICIÓN INTERMEDIA

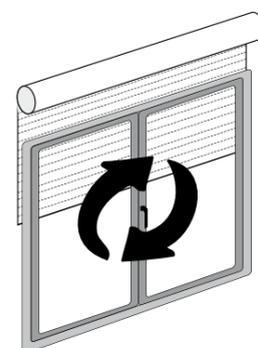
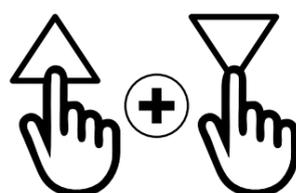
1

Mover la persiana/toldo hasta la posición intermedia deseada



2

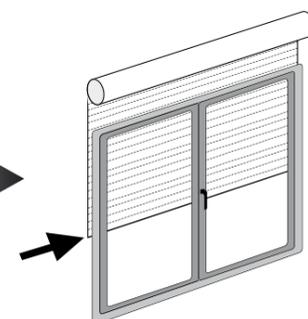
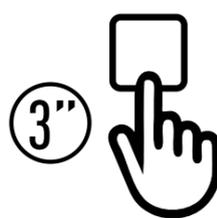
Presionar simultáneamente las teclas SUBIDA y BAJADA hasta que el motor se mueva brevemente en ambos sentidos.



ALCANZAR LA POSICIÓN INTERMEDIA

Presionar y mantener la tecla STOP por al menos 3 segundos.

3"



BORRAR LA POSICIÓN INTERMEDIA

Presionar simultáneamente la teclas SUBIDA y BAJADA hasta que el motor se mueva brevemente en ambos sentidos

