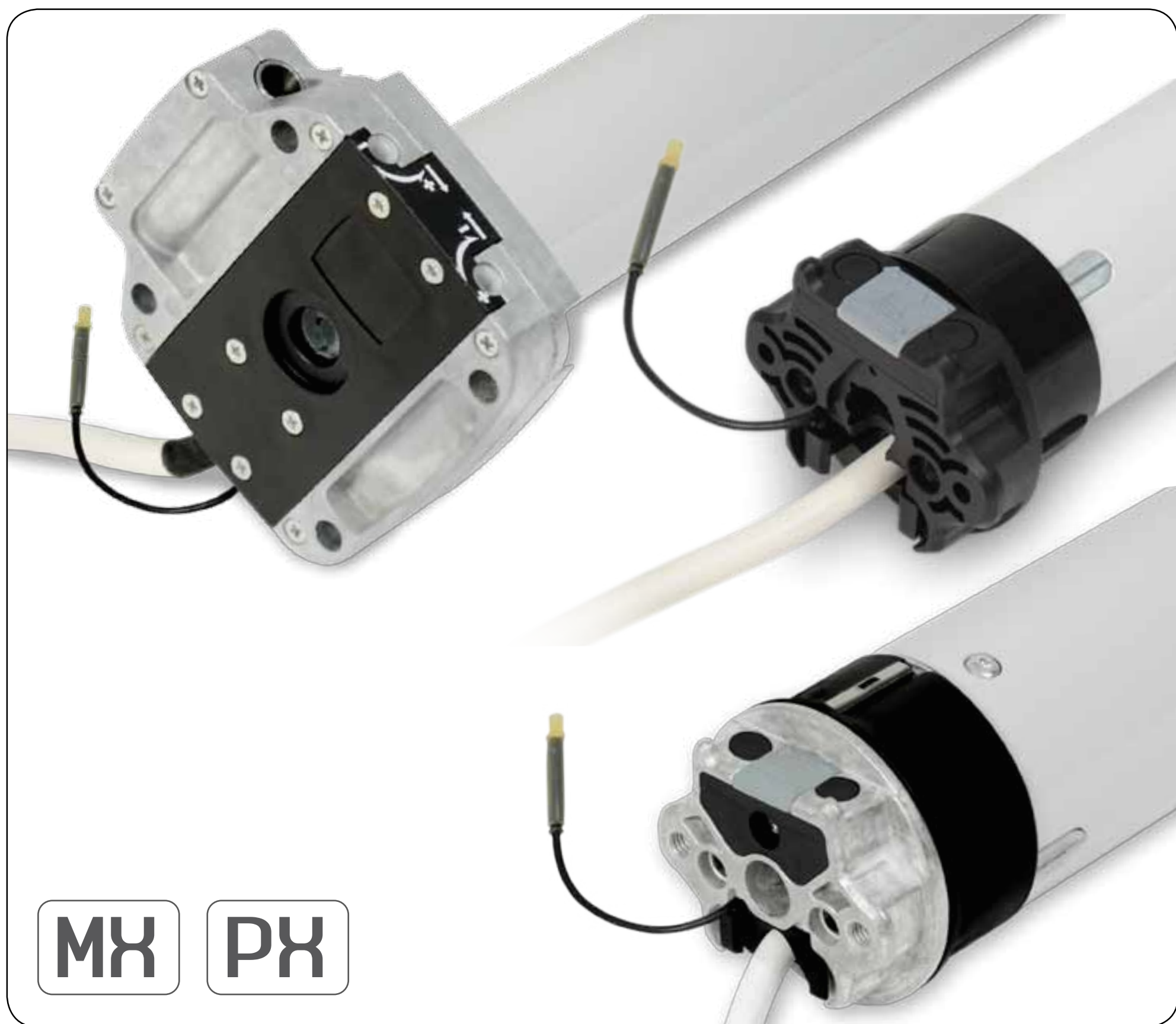


# GAPOSA

## XQ 50 60

*Motores con maniobria de auxilio, final de carrera mecánico y receptor radio integrado*



**MX**

**PX**

**Made in Italy**

**CE**



# INDICE

**SEGURIDAD**

**INSTALACION**

**CONEXION ELECTRICA**

**PROGRAMACION EMISOR**

**AGREGAR OTROS EMISORES**

**COMPROBACIÓN / CAMBIO DE DIRECCIÓN**

**BORRADO DE UN TRANSMISOR**

**BORRADO DE LA MEMORIA DEL MOTOR**

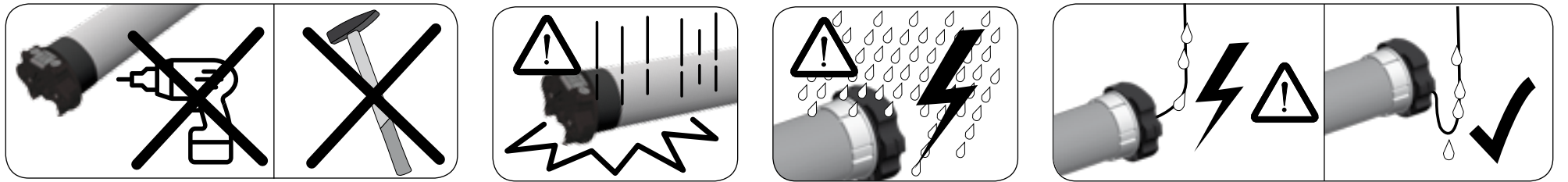
**PROGRAMACION FINALES DE CARRERA**

**MANIOBRA DE AUXILIO**



## **ES IMPORTANTE PARA LA SEGURIDAD DE LAS PERSONAS SEGUIR ATENTAMENTE ESTAS INSTRUCCIONES. GUARDE ESTAS INSTRUCCIONES. IMPORTANTE:**

- Observar la persiana ó el toldo durante el accionamiento y tener lejos a las personas mientras esta en movimiento.
- Examinar frecuentemente si hay desequilibrios o daños de uso en el cable. No utilizar si se ve necesidad de sustituir o reparar.
- En el caso de utilizar sobre toldos, controlar que el campo de movimiento del toldo este libre de cualquier objeto fijo con un margen de al menos 0,4m.
- El dispositivo no está destinado a ser utilizado por personas (incluidos niños) cuyas facultades físicas, sensoriales o mentales sean reducidas, o con falta de experiencia o conocimiento, a menos que se les haya concedido permiso, a través de la mediación de una persona responsable de su seguridad, supervisados o instruidos acerca del uso del dispositivo.
- Los niños deben ser supervisados para asegurarse de que no jueguen con el dispositivo y con dispositivos de control fijos.
- Los dispositivos de control instalados de forma fija deben posicionarse de manera que sean visible.



Para instalar el motor son necesarios dos adaptadores (controlando que se correspondan con el tubo) y un soporte. Para un listado de los accesorios referirse al catalogo.

**ATENCIÓN:** Una instalación incorrecta puede ocasionar graves accidentes. Seguir todas las instrucciones de la instalación. Antes de la instalación apartar y desactivar todos los cables que no sean necesarios para el funcionamiento.

1

Aplicar los adaptadores al motor distinguiendo el anillo del final de carrera (A) de la polea motriz (B).



2

Insertar el motor (E) en el tubo (F) hasta que la extremidad del mismo llegue al tope del anillo del final de carrera.

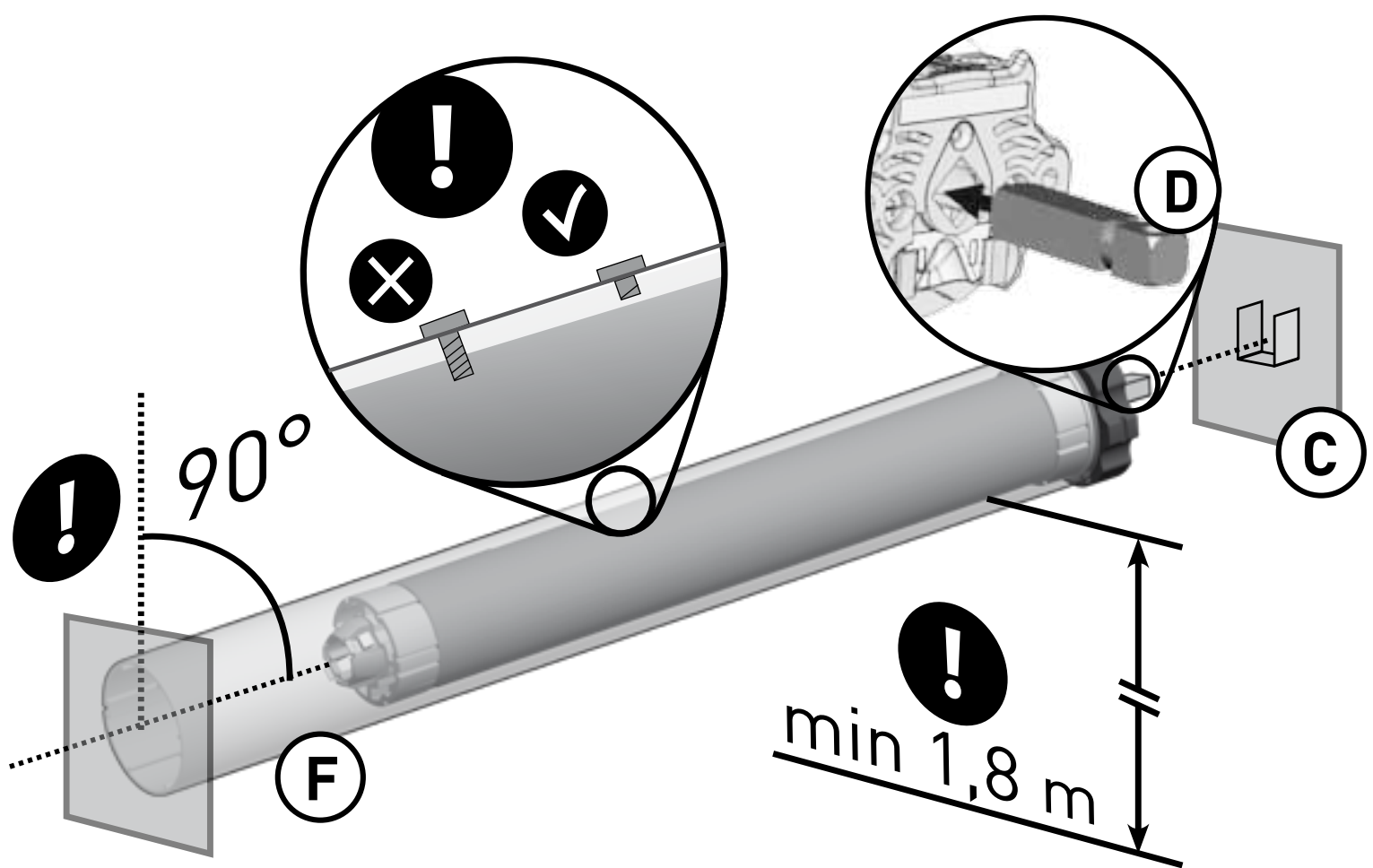






- 3** El soporte del motor (C) va fijado al interior del cajón o sobre la armadura del toldo de manera que el tubo (F) sea perfectamente horizontal y a una altura no inferior a 1,8m.

- 4** [Para XQ50] Apoyar el perno cuadrado del motor (D) en el soporte (C) y la tapa a la extremidad opuesta del tubo en el soporte adecuado. **ATENCIÓN: No golpear nunca el perno cuadrado del motor para introducirlo en el tubo.**



## NOTAS

- Para la XQ50 con par nominal hasta 15Nm el diámetro mínimo del rulo es de 50x1,5mm; para un par superior el diámetro mínimo es de 60x1,5mm.
- Para la XQ60 el diámetro mínimo del rulo es de 63x1,5mm.

## ATENCIÓN:

- La sujeción al tubo de los tirantes de la persiana debe realizarse mediante tirantes de clips ó con tornillos específicos con un largo que no dañe la carcasa del motor.
- Las partes de movimiento del motor montadas por debajo de una altura de 2,5m del suelo debe ser protegidas.
- La instalación inadecuada del motor puede provocar daños a personas o cosas.

# CONEXION ELECTRICA

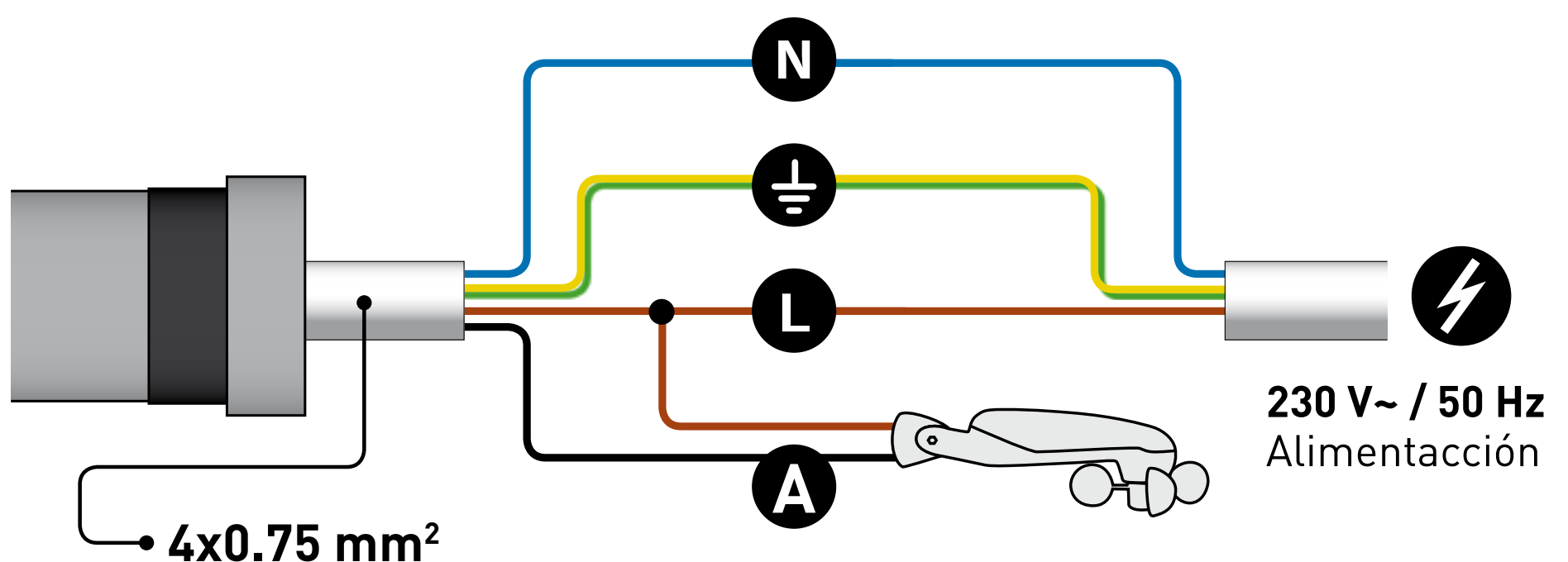


**Controlar que la tensión de alimentación disponible en la instalación sea la indicada en la etiqueta.** La conexión del motor a la línea eléctrica se debe realizar, según lo que indica el esquema siguiente, por técnicos cualificados capaces de respetar las normas.

**ATENCIÓN:** En la red de alimentación debe de ser presente un dispositivo de corte con una distancia mínima entre contactos de al menos 3 mm.

Los cables de conexión a la red de estos motores sólo se pueden sustituir por cables del mismo tipo proporcionado por el fabricante del motor.

- Si el motoreductor gira en sentido inverso (persiana o toldo se cierra con el mando subida o viceversa) es necesario invertir los conductores externos.
- No conectar más de un motor por cada interruptor.
- No accionar la persiana o toldo cuando se esta procediendo a la limpieza o mantenimiento del mismo, para lo cual se debe desconectar la alimentación.
- El interruptor que acciona la instalación debe ser instalado a la vista del automatismo y de una altura no superior a 1,5 m y lejos de partes en movimiento.



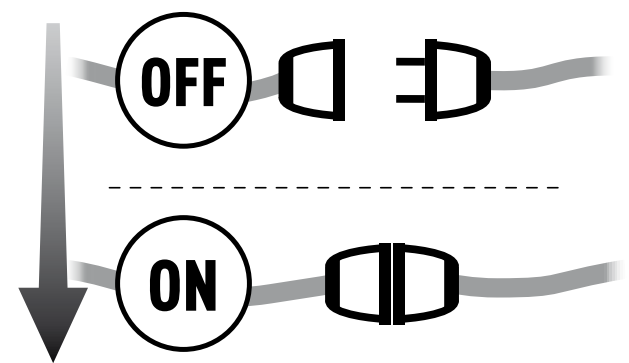
<b>N</b>	Neutral	Azul
<b>T</b>	Tierra	Amarillo/Verde
<b>L</b>	Fase	Marrón
<b>A</b>	Anemómetro	Negro



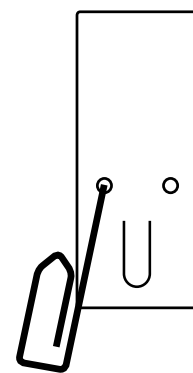
## PROGRAMACION EMISOR

ATENCIÓN: En el caso que en la instalación haya más de un motor, en la fase de la primera programación será necesario alimentar **solamente un motor** para evitar posibles interferencias entre ellos.

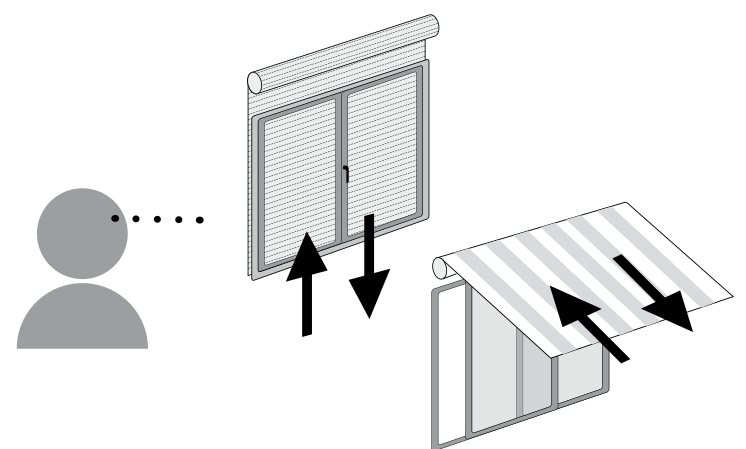
**1** Alimentar el motor



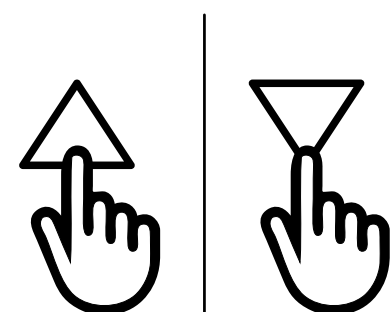
**2** Presionar y mantener el botón PROG-TX hasta que el motor empiece a moverse



**3** Controlar el sentido del motor y soltar el botón PROG-TX (el motor se para).



**4** Antes que pasen 5 segundos pulsar la tecla correspondiente (SUBIDA si la rotación del motor era de subida o BAJADA si viceversa). Se ha realizado la memorización del emisor y se ha sincronizado el sentido de rotación del motor.

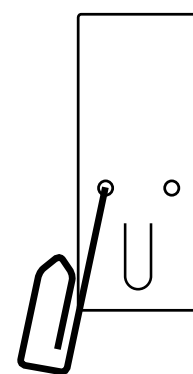




## AGREGAR OTROS EMISORES

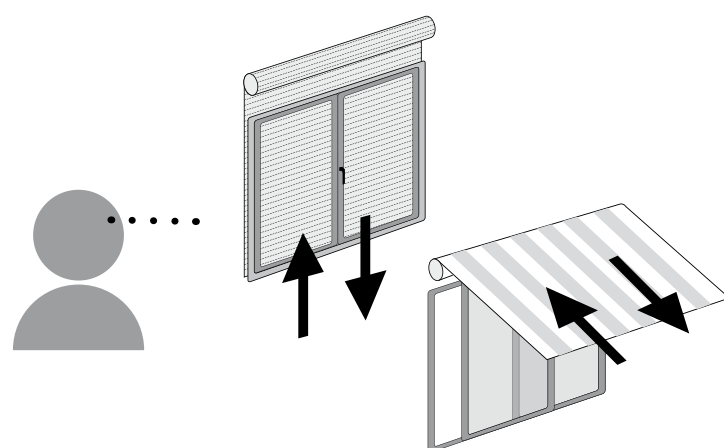
1

Presionar y mantener el botón PROGTX de un emisor **ya programado** hasta que el motor empiece a moverse



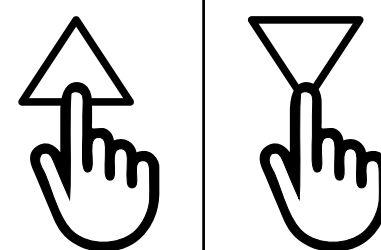
2

Controlar el sentido del motor y dejar el botón PROG-TX (el motor se para)



3

Antes que pasen 5 segundos, **con el nuevo emisor** que se desea añadir, pulsar la tecla correspondiente, (SUBIDA si la rotación del motor era de subida o BAJADA si viceversa). Se ha añadido el nuevo emisor.



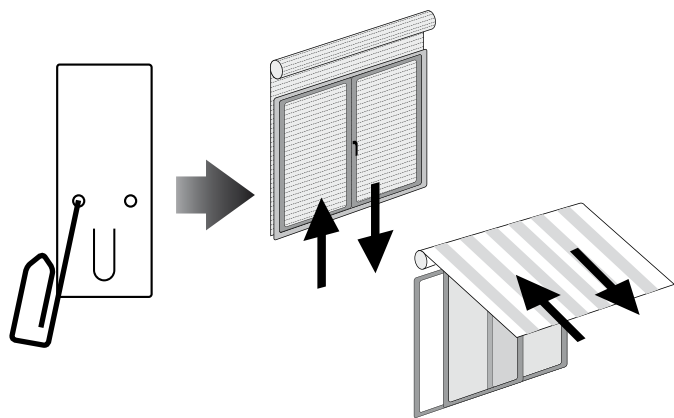
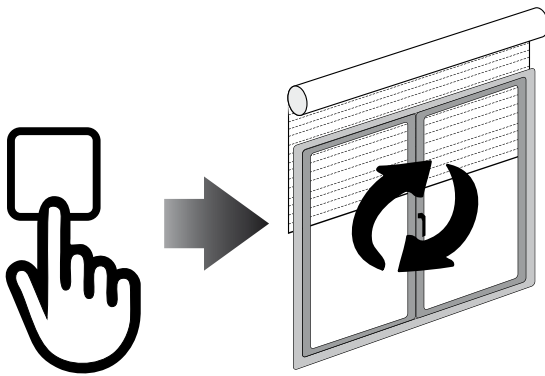




## COMPROBACIÓN / CAMBIO DE DIRECCIÓN

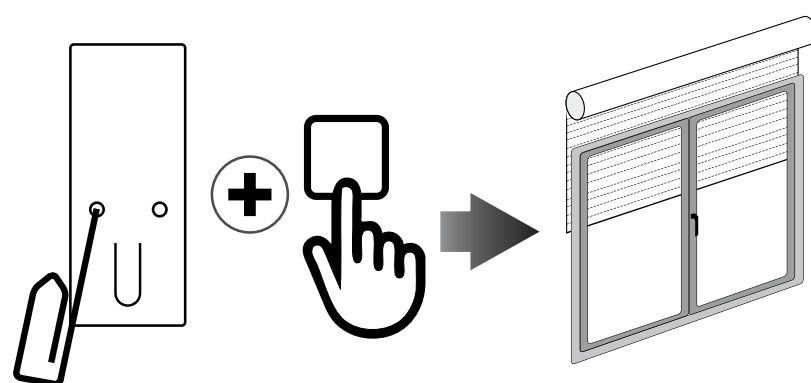
**IMPORTANTE:** el cambio de dirección se debe realizar antes de comenzar el ajuste de los finales de carrera, de lo contrario los finales de carrera deben restablecerse.

Pulse SUBIDA o BAJADA, el motor debe subir o bajar, de otro modo para cambiar de dirección:

<b>1</b>	Pulse y mantenga presionado el botón PROG-TX hasta que el motor se pone en movimiento.	
<b>2</b>	Pulse STOP: El motor emite un breve movimiento en los dos sentidos de rotación. La dirección del motor se ha invertido.	

## BORRADO DE UN TRANSMISOR

Pulse simultáneamente PROG-TX y STOP del transmisor que se quiere borrar hasta que el motor haga un breve movimiento en ambas direcciones. Nota: solo se ha borrado de la memoria del motor el transmisor utilizado mediante este procedimiento

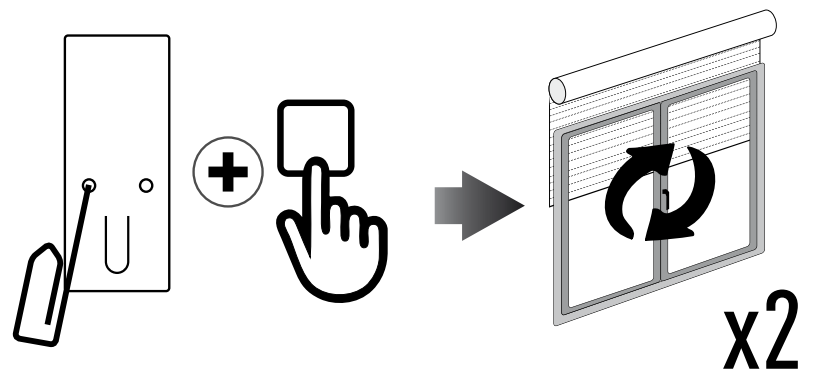




## BORRADO DE LA MEMORIA DEL MOTOR

### Opción 1 - Con un emisor ya programado

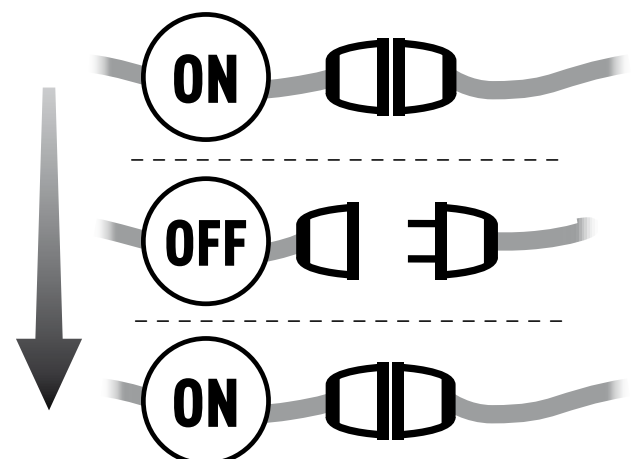
Presionar y mantener presionado los botones PROG-TX y STOP hasta que el motor primero hace un breve movimiento en los dos sentidos y después de un momento, un segundo movimiento más largo en ambos sentidos. La memoria está vacía.



### Opción 2 - Sin el uso de un transmisor ya programado

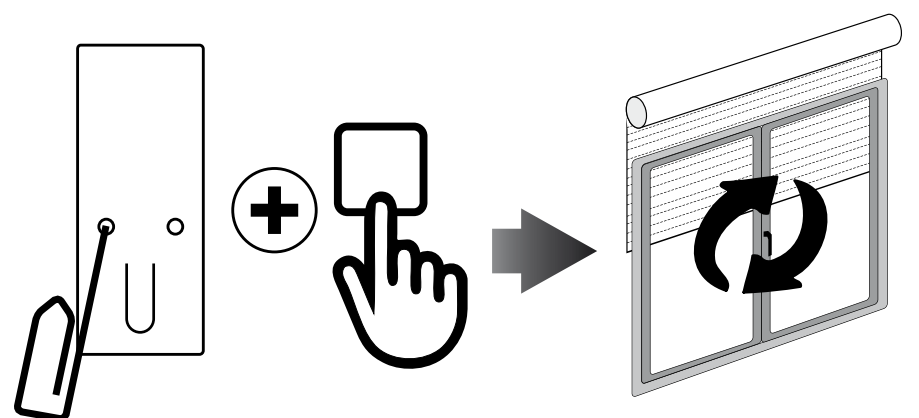
1

Desconectar la alimentación del motor y volver a alimentarlo.



2

Antes que pasen 8 segundos, usando cualquier transmisor Gaposá a 868.30 MHz, pulsar y mantener pulsado los botones PROG-TX y STOP hasta que el motor hace un largo movimiento en ambos sentidos. La memoria está vacía.



# REGULACION DE LOS FINALES DE CARRERAS

1/2



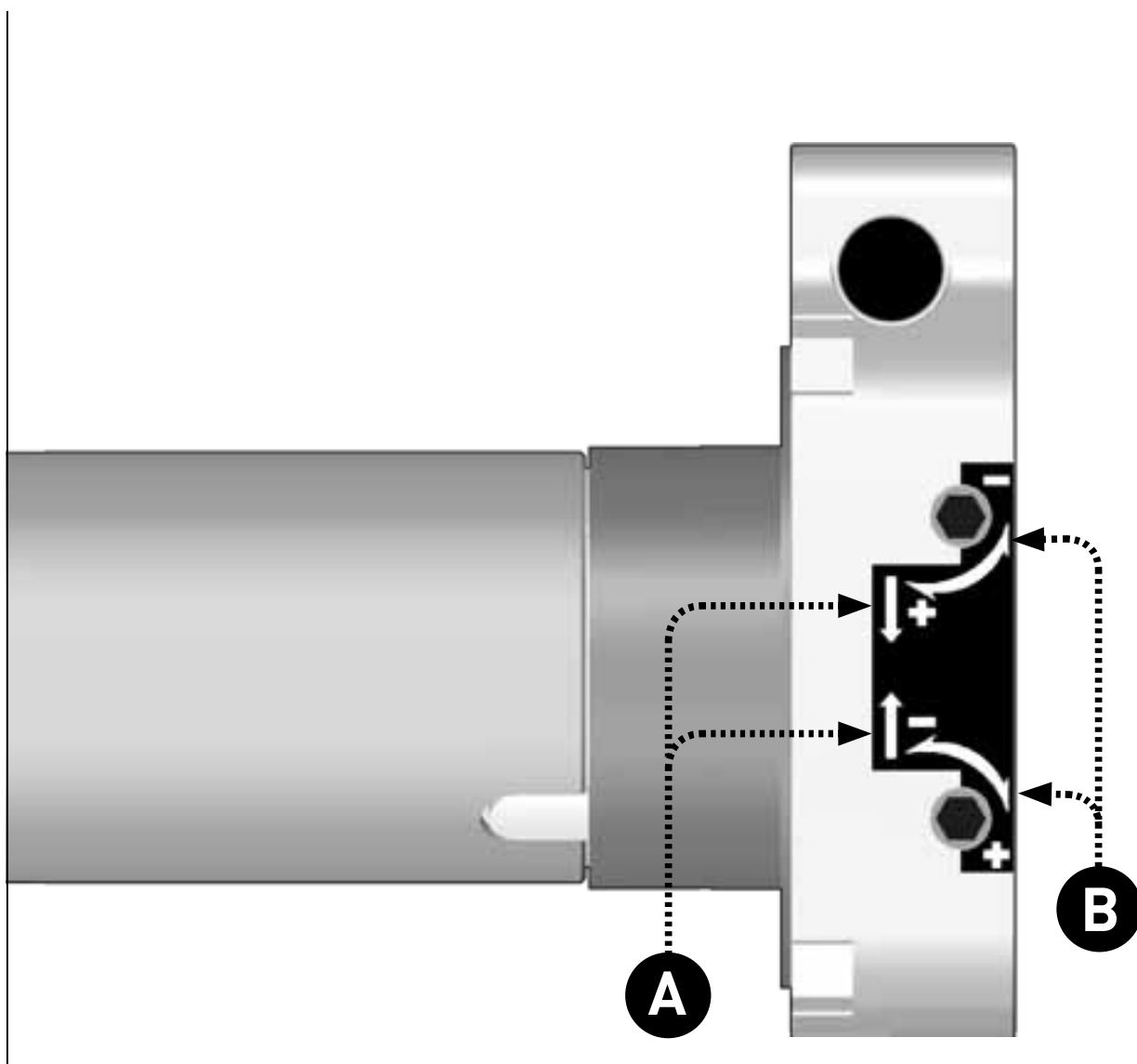
El motor viene equipado con los finales de carrera preregulados cerca de dos vueltas en los dos sentidos de rotación.

**IMPORTANTE:** El procedimiento de regulación indicado a continuación es válido ya sea con el motor a la izquierda o a la derecha del tubo.

El procedimiento descrito es válido en el caso de persianas con cajón interno y toldos enrollables con enrollamiento retromotor. En el caso de persianas con cajón externo o toldos con enrollamiento frente-motor es preciso leer invertidos los tornillos de regulación de final de carrera (p. ej.: superior por inferior y viceversa).

## NOTAS:

- Las flechas **A** indican el sentido de rotación controlado por cada tornillo de regulación.
- Las flechas **B** indican el sentido de rotación para aumentar **+** o disminuir **-** el número de las vueltas controladas por el final de carrera.



# REGULACION DE LOS FINALES DE CARRERAS

2/2

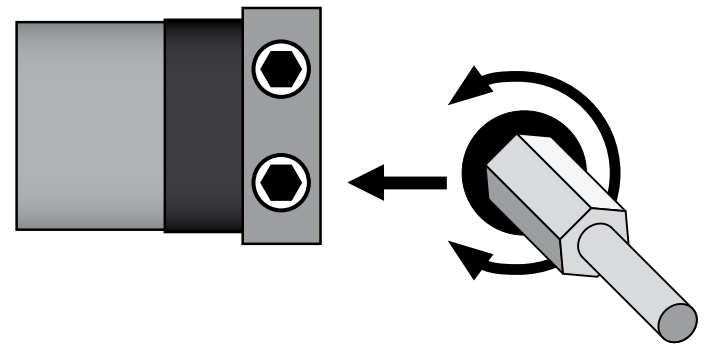


1

Después de la instalación y antes de conectar la persiana o toldo al eje, accionar el motor en el sentido del descenso hasta que se pare. **ATENCIÓN: Verificar el correcto sentido de rotación del rulo.**

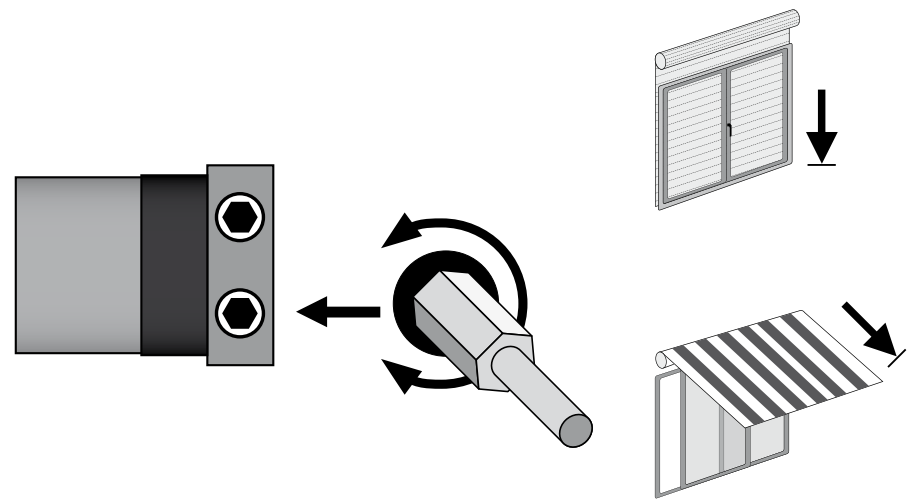
2

Rodar el tornillo de regulación inferior en sentido **+** hasta que el rulo llegue a la posición más cómoda para la fijación de la persiana o toldo.



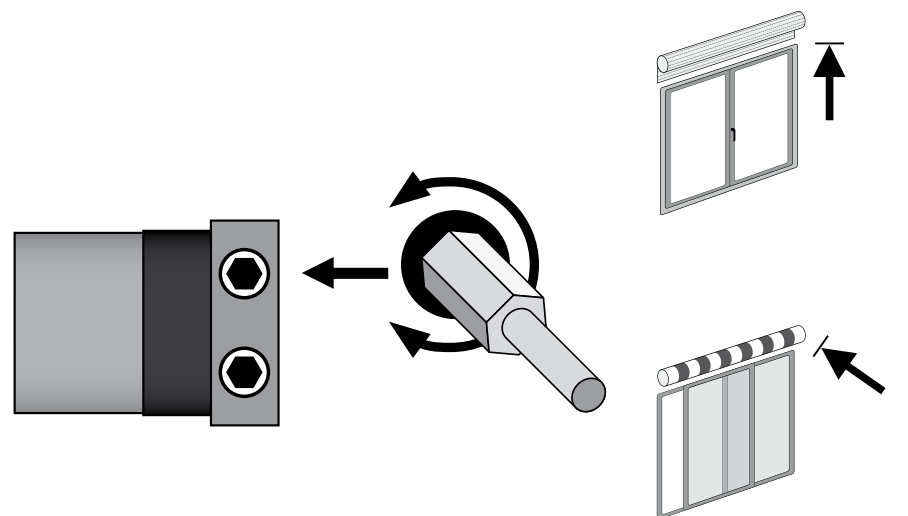
3

Fijar la persiana o toldo obrando después sobre el tornillo de regulación inferior, rodar en sentido **-** o **+** para regular exactamente la posición del final de carrera "bajo".



4

Accionar el eje en posición descendente hasta que se pare y después, obrando sobre el tornillo de regulación superior, rodar en sentido **+** hasta llevar el eje a la posición de parada "alto" deseada.

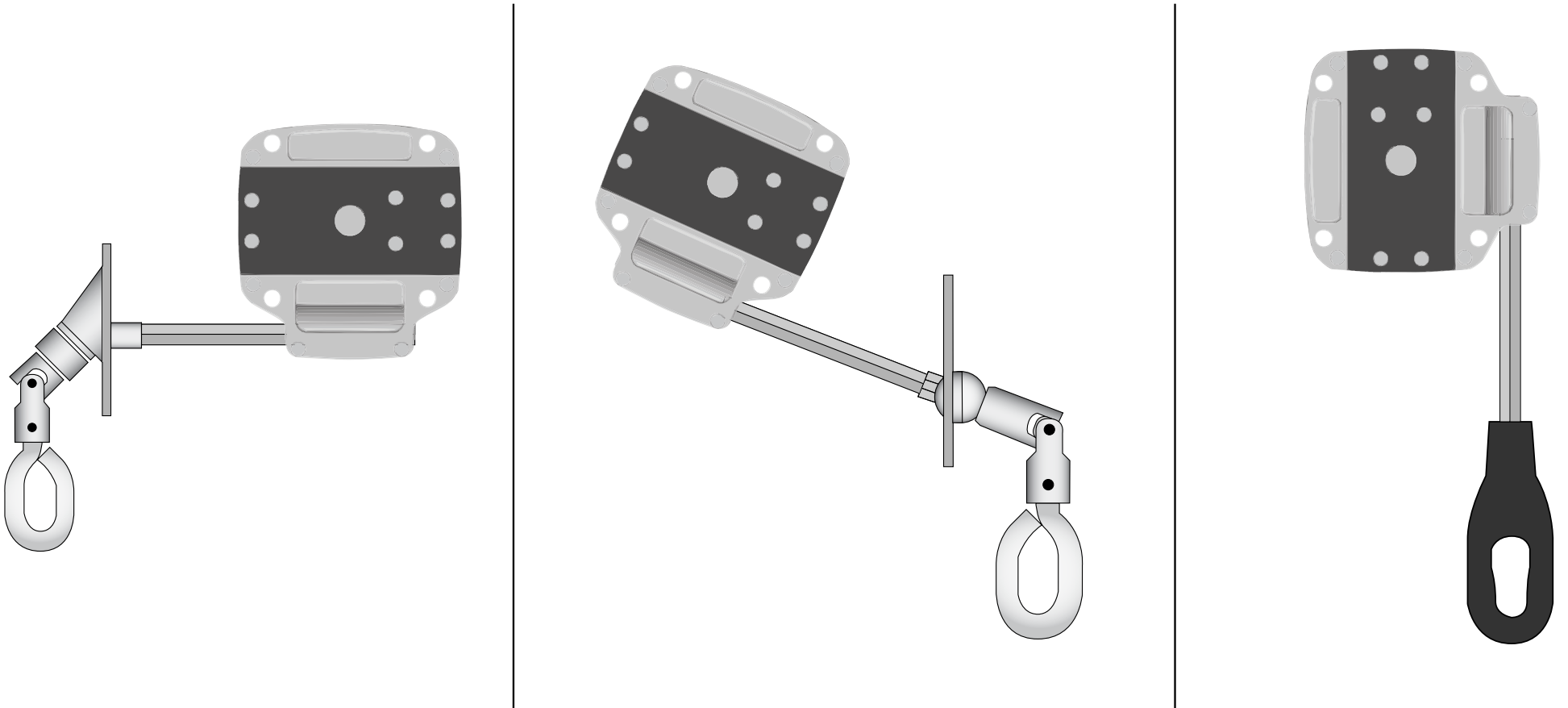


**Para modificar el final de carrera "alto", si ha sido pasado, accionar el motor en el sentido del descenso por un breve rato, luego, obrando sobre el tornillo de regulación superior, rodar en sentido **-**. Repetir después el procedimiento del punto 3.**

# MANIOBRA DE AUXILIO



Motor M con maniobra de auxilio: algunas posiciones de instalación.



- **IMPORTANTE:**
- El motor con maniobra de auxilio debe ser instalado perpendicular al soporte de fijación y en el tubo perfectamente horizontal.
- El elemento de mando manual (ojal o enganche) instalado al dispositivo de maniobra debe ser fijado a una altura no superior a 1,8m.

